

W5100 数据手册

Version 1.2.4



© 2010 WIZnet Co., Inc.

更多信息，请登录我们的官方网站 <http://www.wiznet.co.kr>

<http://www.wiznettechnology.cn>

W5100 版本信息

版本	日期	说明
Ver. 1.0.0	Dec. 21, 2006	Released with W5100 Launching
Ver. 1.0.1	Jan. 10, 2006	LB bit in Mode register is not used . W5100 is used only in Big-endian ordering.
Ver. 1.1.1	Jun. 19, 2007	Modifiedthe OPMODE2-0 signals descriptions (P. 8) Modifiedthe TEST_MODE3-0 signals description (P.8) Modifiedthe Clock signals description (P.9) Modifiedthe LINKLED signal description (P.10) Modifiedthe explanation of RECV_INT in Sn_IR register (P. 24) Replacedthe reset value of Sn_DHAR register (0x00 to 0xFF, P. 27) Modifiedthe explanation of Sn_DIPR, Sn_DPORT register(P. 27) Replacedthe reset value of Sn_MSS register (0xFFFF to 0x0000, P. 28)
Ver. 1.1.2	Sep. 28, 2007	Modifiedthe Operating temperature (P. 53)
Ver. 1.1.3	Oct. 8, 2007	Changed the typing error “MISO signal” (P. 7) Modifiedthe SPI Timing diagram and description (P. 56)
Ver. 1.1.4	Oct. 18, 2007	Modifiedthe diagram (P. 33)
Ver. 1.1.5	Nov. 1, 2007	Modified the Crystal Characteristics value (P. 56)
Ver. 1.1.6	Jan. 30, 2008	Modifiedthe SEN signals description (P.7) Changed the typing error “SCLK” (P. 56)
Ver. 1.1.7	Feb. 12, 2009	Changed the typing error “memory test mode” (P. 16) Changed the description & type of clock signals (P. 9) Modified DC characteristic value(p. 53)
Ver. 1.2	Feb. 11, 2010	Add the power supply signal schematic (P. 9)
Ver. 1.2.1	Jun. 10, 2010	Add Sn_TX_WR value changing condition
Ver. 1.2.2	Jun. 28, 2010	Modify RD/WR timing diagram (P. 54, 55)
Ver. 1.2.3	Feb. 16, 2011	Change the value of SOCK_ARP(0x01) state (P.26)
Ver. 1.2.4	Sep. 20, 2011	Added the explanation of MF(MAC Filter) in Sn_MR (P. 22)

WIZnet 在线技术支持

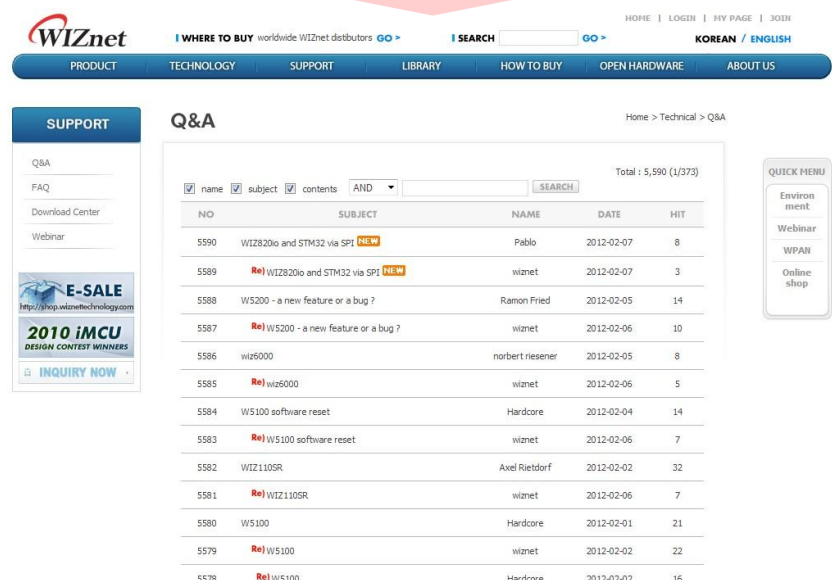
如果你有关于 WIZnet 产品事情咨询，请访问：

<http://www.wiznet.co.kr>

或在技术支持的 Q&A 版

http://www.wiznet.co.kr/sub_modules/en/technical/q_a.asp

写下你的问题，WIZnet 的工程师会很快回答你的问题。



W5100 简介

W5100 是一款多功能的单片网络接口芯片，内部集成有 10/100 以太网控制器，主要应用于高集成、高稳定、高性能和低成本的嵌入式系统中。使用 W5100 可以实现没有操作系统的 Internet 连接。W5100 与 IEEE802.3 10BASE-T 和 802.3u 100BASE-TX 兼容。

W5100 内部集成了全硬件的、且经过多年市场验证的 TCP/IP 协议栈、以太网介质传输层（MAC）和物理层（PHY）。硬件 TCP/IP 协议栈支持 TCP，UDP，IPv4，ICMP，ARP，IGMP 和 PPPoE，这些协议已经在很多领域经过了多年的验证。W5100 内部还集成有 16KB 存储器用于数据传输。使用 W5100 不需要考虑以太网的控制，只需要进行简单的端口编程。

W5100 提供 3 种接口：直接并行总线、间接并行总线和 SPI 总线。W5100 与 MCU 接口非常简单，就像访问外部存储器一样。

应用产品

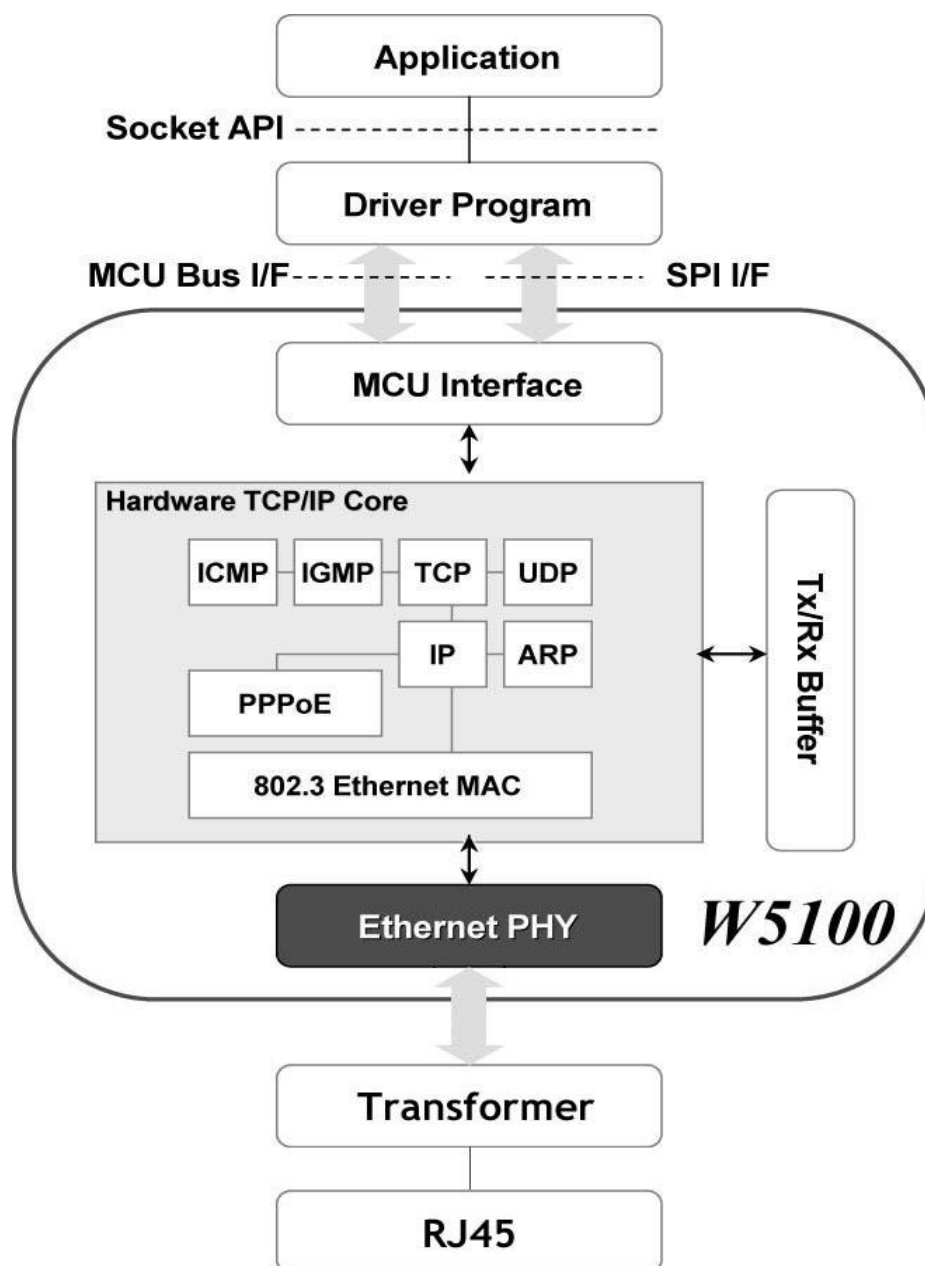
W5100 可用于多种嵌入式应用产品，包括：

- 家用网络设备：机顶盒，PVRs，数字媒体适配器
- 串口转以太网：访问控制，LED 显示器，无线 AP 等
- 并行转以太网：POS/Mini 打印机，复印机
- USB 转以太网：存储设备，网络打印机
- GPIO 转以太网：家用网络传感器
- 安防系统：DVRs，网络照相机，终端机
- 工业和楼宇自动化
- 医用检测设备
- 嵌入式服务器

特点

- 支持全硬件 TCP/IP 协议：TCP, UDP, ICMP, IPv4 ARP, IGMP, PPPoE, Ethernet
- 内嵌 10BaseT/100BaseTX 以太网物理层
- 支持自动应答（全双工/半双工模式）
- 支持自动 MDI/MDIX
- 支持 ADSL 连接（支持 PPPoE 协议，带 PAP/CHAP 验证）
- 支持 4 个独立端口
- 内部 16K 字节存储器作 TX/RX 缓存
- 0.18 μ m CMOS 工艺
- 3.3V 工作电压，I/O 口可承受 5v 电压
- 小巧的 LQFP80 无铅封装
- 多种 PHY 指示灯信号输出（TX, RX, Full/Half duplex, Collision, Link, Speed）

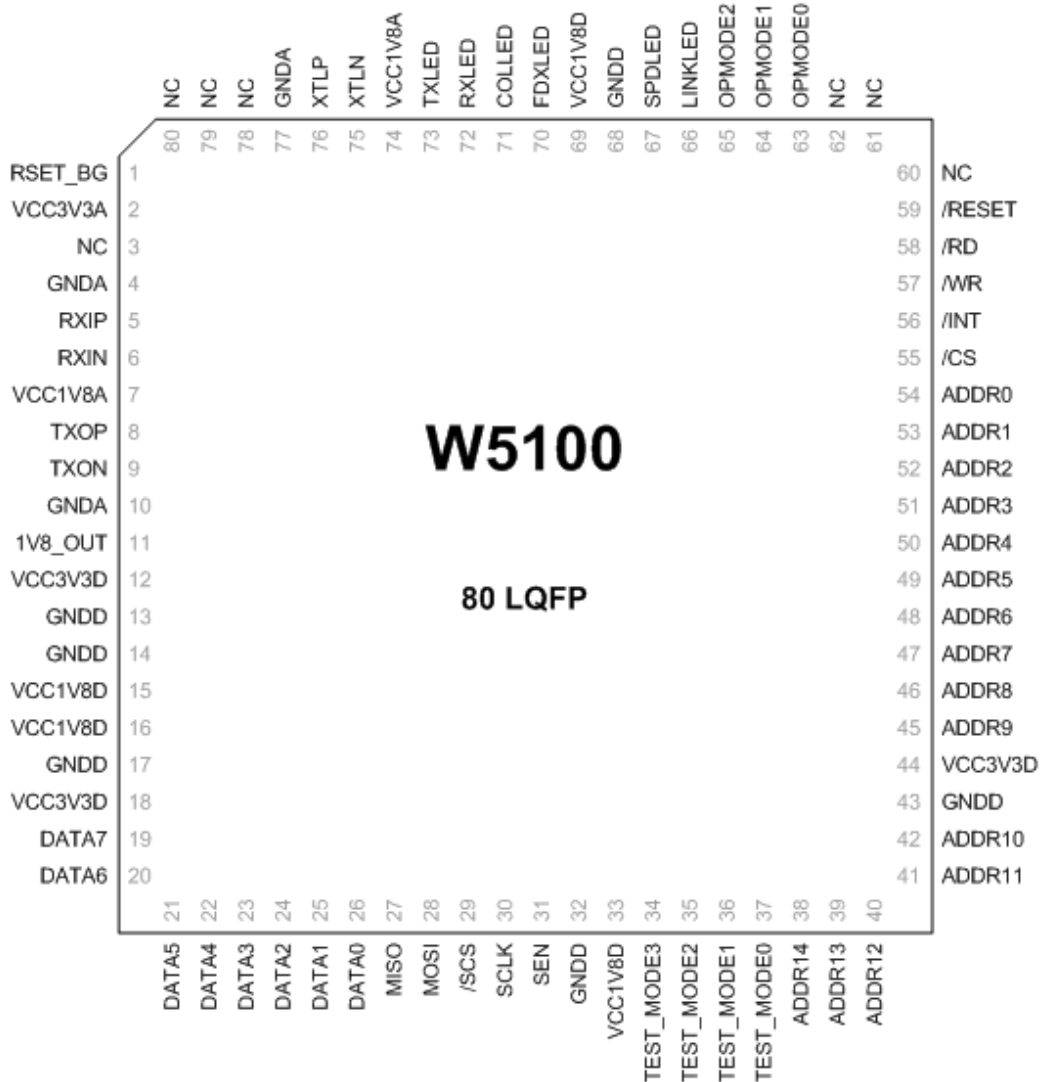
内部结构图



目录

1. 引脚定义.....	6
1.1 MCU 接口信号	6
1.2 以太网物理层信号.....	8
1.3 其他.....	8
1.4 电源.....	8
1.5 时钟信号.....	9
1.6 LED 信号	10
2. 存储器映像.....	11
3. W5100 寄存器.....	12
3.1 通用寄存器.....	12
3.2 端口寄存器.....	13
4. 寄存器描述.....	17
4.1 通用寄存器.....	17
4.2 端口寄存器.....	22
5. 功能描述.....	32
5.1 初始化.....	32
5.2 数据通信.....	34
5.2.1 TCP.....	34
5.2.2 UDP.....	42
5.2.3 IP RAW	46
5.2.4 MAC Raw	48
6. 应用资料.....	49
6.1 直接总线接口模式.....	49
6.2 间接地址接口模式.....	49
6.3 SPI 总线接口.....	50
6.3.1 设备操作.....	50
6.3.2 命令.....	51
6.3.3 SPI主设备操作	51
7. 电气规格.....	53
7.1 极限值.....	53
7.2 直流特性.....	53
7.3 功耗.....	53
7.4 交流特性.....	54
7.4.1复位时间.....	54
7.4.2 寄存器/存储器读出时钟图	54
7.4.3 寄存器/存储器写入时钟图	55
7.4.4 SPI时钟图.....	56
7.5 晶体特性.....	56
7.6 网络变压器特性.....	56
8. 回流焊温度表图(无铅封装)	57
9. 封装描述.....	58

1.引脚定义



W5100 引脚布局

1.1 MCU 接口信号

符号	I/O	管脚	说明
/RESET	I	59	复位输入，低电平有效 低电平初始化或重新初始化 W5100 低电平持续时间不小于 2μs，所有内部寄存器均置为默认状态
ADDR[14-0]	I	38,39,40,41,42,45,	地址总线 这些引脚用来选择寄存器或存储器，地址总线

		46,47,48, 49,50,51, 52, 53,54	内部下拉为低电平
DATA[7-0]	I/O	19, 20, 21, 22, 23, 24, 25, 26	数据总线 这些引脚用来读/写 W5100 内部寄存或存储器
/CS	I	55	片选，低电平有效 片选是用于 MCU 访问 W5100 内部寄存器或存储器，/WR 和/RD 选择数据传输方向
/INT	O	56	中断输出，低电平有效 当 W5100 在端口(端口)产生连接、断开、接收数据、数据发送完成以及通信超时等条件下，该引脚输出信号以指示 MCU。中断将在写入中断寄存器 IR(中断寄存器)或 Sn_IR(端口 n 的中断寄存器)时自动解除。所有中断都可以屏蔽
/WR	I	57	写使能，低电平有效 MCU 发出信号写 W5100 内部寄存器或存储器，访问地址由 A[14~0]选择。数据在该信号的上升沿锁存到 W5100
/RD	I	58	读使能，低电平有效 MCU 发出信号读 W5100 内部寄存器或存储器，访问地址由 A[14~0]选择
SEN	I	31	SPI 接口使能 该引脚选择允许/禁止 SPI 模式 低电平=禁止 SPI 模式 高电平=允许 SPI 模式 如果不使用 SPI 模式，将该引脚接地
SCLK	I	30	SPI 时钟 该引脚用于 SPI 时钟输入
/SCS	I	29	SPI 从模式选择 该引脚用于 SPI 从模式选择输入，低电平有效
MOSI	I	28	SPI 主输出/从输入 该引脚用于 SPI 的 MOSI 信号
MISO	O	27	SPI 主输入/从输出 该引脚用于 SPI 的 MISO 信号

1.2 以太网物理层信号

符号	I/O	管脚	说明	
RXIP	I	5	RXIP/RXIN 信号组 在 RXIP/RXIN 信号组接收到从介质传输来的差分数据信号	
RXIN	I	6		
TXOP	O	8	TXOP/TXON 信号组 通过 TXOP/TXON 信号组向介质传输差分数据信号	
TXON	O	9		
RSET_BG	O	1	物理层片外电阻 连接一个 12.3k±1%的电阻到地	
OPMODE2-0	I	65,64,63	运行控制模式	
			[2:0]	描述
			000	自动握手
			001	100BASE-TX FDX/HDX 自动握手
			010	10 BASE-T FDX/HDX 自动握手
			011	保留
			100	手动选择 100 BASE-TX FDX
			101	手动选择 100 BASE-TX HDX
			110	手动选择 10 BASE-TX FDX
			111	手动选择 10 BASE-TX HDX

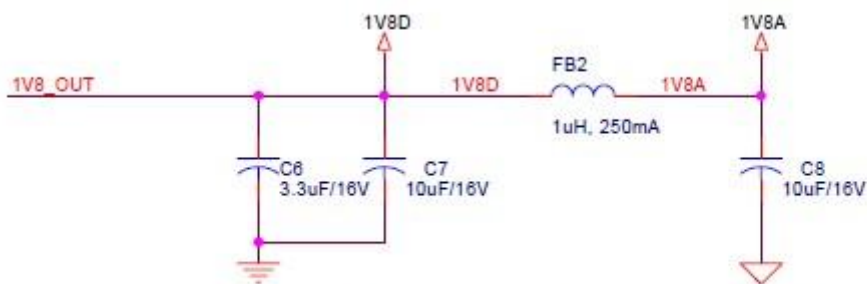
1.3 其他

符号	I/O	引脚	说明
TEST_MODE3-0	I	34, 35, 36, 37	W5100 模式选择 通用模式: 0000。其他模式做内部测试模式。
NC	I/O	3, 60, 61, 62, 78, 79, 80	NC 厂家测试用, 用户不使用

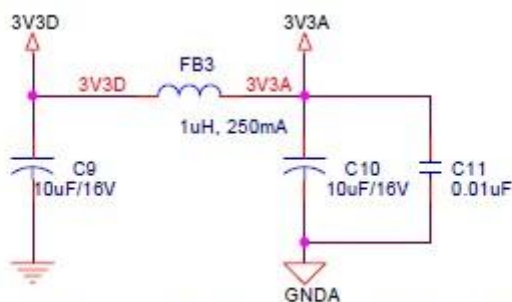
1.4 电源

符号	I/O	引脚	说明
VCC3V3A	电源	2	3.3V 模拟系统电源
VCC3V3D	电源	12, 18, 44	3.3V 数字系统电源
VCC1V8A	电源	7, 74	1.8V 模拟系统电源
VCC1V8D	电源	15,	1.8V 数字系统电源

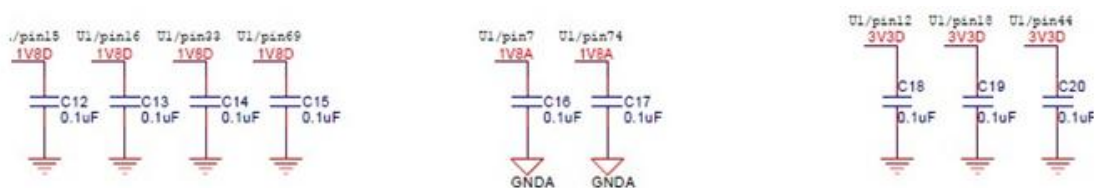
		16, 33, 69	
GNDA	地	4, 10, 77	模拟电源地
GNDD	地	13, 14, 17, 32, 43, 68,	数字电源地
V18	O	11	1.8V 电压输出



Place C6, C7, FB2 close to 1V8OUT and place C8 close to 1V8A



Place C9, FB3 close to 3V3D and place C10, C11 close to 3V3A



Place C12, C13, C14, C15, C16, C17, C18, C19, C20 as close to each power pin as possible

1.5 时钟信号

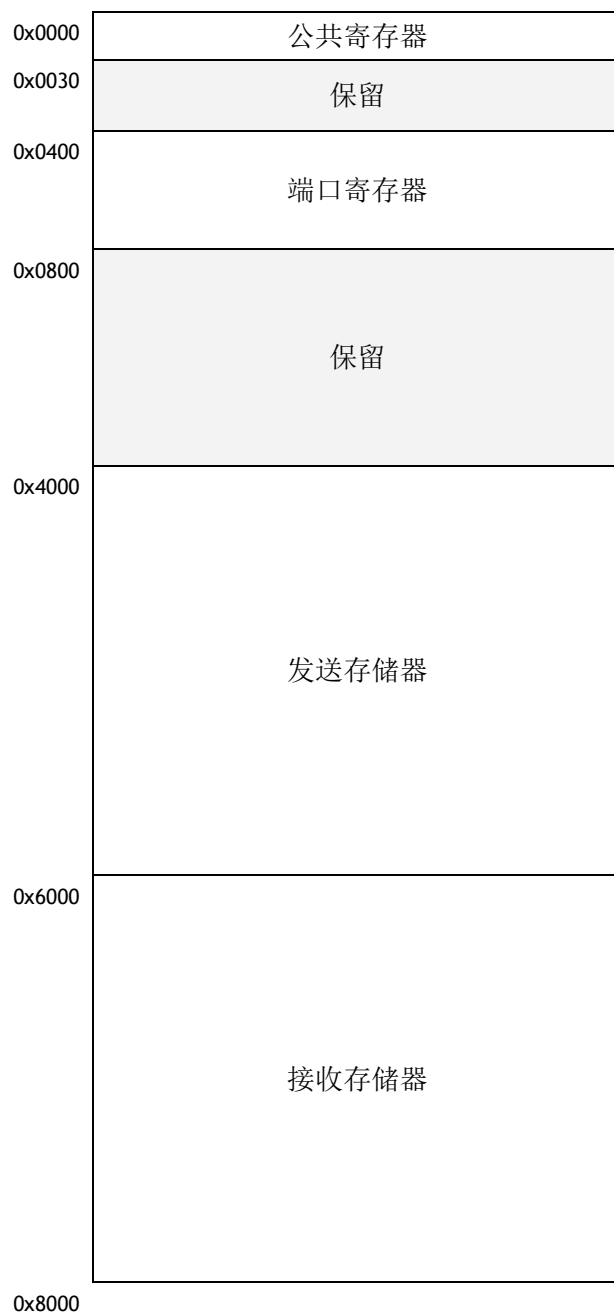
符号	类型	管脚	描述
XTLP	O	76	25MHz 晶体输入/输出
XTLN	I	75	外接 25MHz 晶体以稳定内部振荡电路 如果使用外部振荡信号，信号连接到 XTLN， 而 XTLP 断开，振荡信号的 幅度为 1.8V

1.6 LED 信号

符号	类型	管脚	描述
LINKLED	0	66	连接 LED 指示 低电平表示 10/100M 连接状态正常 当连接正常时输出低电平，而在 TX/RX 状态时将闪烁
SPDLED	0	67	连接速度 LED 指示 低电平表示连接速度为 100Mbps
FDXLED	0	70	全双工 LED 指示 低电平表示全双工模式
COLLED	0	71	IP 地址冲突 LED 指示 低电平表示网络 IP 地址冲突
RXLED	0	72	接收状态 LED 指示 低电平表示当前接收数据
TXLED	0	73	发送状态 LED 指示 低电平表示当前发送数据

2. 存储器映像

W5100 内含公共寄存器，端口寄存器，发送存储器以及接收存储器，如下图所示。



3.W5100 寄存器

3.1 通用寄存器

偏移量地址	符号	描述
0x0000	(MR)	模式选择寄存器
0x0001	(GAR0)	网关地址寄存器
0x0002	(GAR1)	
0x0003	(GAR2)	
0x0004	(GAR3)	
0x0005	(SUBR0)	子网掩码寄存器
0x0006	(SUBR1)	
0x0007	(SUBR2)	
0x0008	(SUBR3)	
0x0009	(SHAR0)	本机物理地址寄存器
0x000A	(SHAR1)	
0x000B	(SHAR2)	
0x000C	(SHAR3)	
0x000D	(SHAR4)	
0x000E	(SHAR5)	
0x000F	(SIPR0)	本机 IP 地址寄存器
0x0010	(SIPR1)	
0x0011	(SIPR2)	
0x0012	(SIPR3)	
0x0013		保留
0x0014		
0x0015	(IR)	中断寄存器
0x0016	(IMR)	中断屏蔽寄存器
0x0017	(RTR0)	重发超时时间寄存器
0x0018	(RTR1)	
0x0019	(RCR)	重发次数计数寄存器
0x001A	(RMSR)	RX 内存大小寄存器
0x001B	(TMSR)	TX 内存大小寄存器
0x001C	(PATR0)	认证方法寄存器
0x001D	(PATR1)	
0x001E ~0x0027		保留
0x0028	(PTIMER)	PPP LCP 请求定时寄存器
0x0029	(PMAGIC)	PPP LCP 魔术寄存器
0x002A	(UIPR0)	不能达到的 IP 地址
0x002B	(UIPR1)	

0x002C	(UIPR2)	
0x002D	(UIPR3)	
0x002E	(UPORT0)	不能达到端口地址
0x002F	(UPORT1)	
0x0030 ~0x03FF		保留

3.2 端口寄存器

偏移量地址	符号	描述
0x0400	(S0_MR)	端口 0 模式寄存器
0x0401	(S0_CR)	端口 0 命令寄存器
0x0402	(S0_IR)	端口 0 中断寄存器
0x0403	(S0_SR)	端口 0 状态寄存器
0x0404	(S0_PORT0)	端口 0 端口寄存器
0x0405	(S0_PORT1)	
0x0406	(S0_DHAR0)	端口 0 硬件目的物理地址寄存器
0x0407	(S0_DHAR1)	
0x0408	(S0_DHAR2)	
0x0409	(S0_DHAR3)	
0x040A	(S0_DHAR4)	
0x040B	(S0_DHAR5)	
0x040C	(S0_DIPR0)	端口 0 目的 IP 地址寄存器
0x040D	(S0_DIPR1)	
0x040E	(S0_DIPR2)	
0x040F	(S0_DIPR3)	
0x0410	(S0_DPORT0)	端口 0 目的端口号寄存器
0x0411	(S0_DPORT1)	
0x0412	(S0_MSSR0)	端口 0 最大分片长度寄存器
0x0413	(S0_MSSR1)	
0x0414	(S0_PROTO)	端口 0 IP 头字段协议寄存器
0x0415	(S0_TOS)	端口 0 IP 服务类型寄存器
0x0416	(S0_TTL)	端口 0 IP 生存时间寄存器
0x0417 ~0x041F		保留
0x0420	(S0_TX_FSR0)	端口 0 发送数据存储器剩余空间大小寄存器
0x0421	(S0_TX_FSR1)	
0x0422	(S0_TX_RD0)	端口 0 发送数据存储器读指针寄存器
0x0423	(S0_TX_RD1)	
0x0424	(S0_TX_WR0)	端口 0 发送数据存储器写指针寄存器
0x0425	(S0_TX_WR1)	

0x0426 0x0427	(S0_RX_RSR0) (S0_RX_RSR1)	端口 0 接收数据字节长度寄存器
0x0428 0x0429	(S0_RX_RD0) (S0_RX_RD1)	端口 0 接收数据存储器读指针寄存器
0x042A 0x042B		保留
0x042C ~0x04FF		保留
0x0500	(S1_MR)	端口 1 模式寄存器
0x0501	(S1_CR)	端口 1 命令寄存器
0x0502	(S1_IR)	端口 1 中断寄存器
0x0503	(S1_SR)	端口 1 状态寄存器
0x0504 0x0505	(S1_PORT0) (S1_PORT1)	端口 1 端口寄存器
0x0506 0x0507 0x0508 0x0509 0x050A 0x050B	(S1_DHAR0) (S1_DHAR1) (S1_DHAR2) (S1_DHAR3) (S1_DHAR4) (S1_DHAR5)	端口 1 硬件目的物理地址寄存器
0x050C 0x050D 0x050E 0x050F	(S1_DIPR0) (S1_DIPR1) (S1_DIPR2) (S1_DIPR3)	端口 1 目的 IP 地址寄存器
0x0510 0x0511	(S1_DPORT0) (S1_DPORT1)	端口 1 目的端口号寄存器
0x0512 0x0513	(S1_MSSR0) (S1_MSSR1)	端口 1 最大分片长度寄存器
0x0514	(S1_PROTO)	端口 1 IP 头字段协议寄存器
0x0515	(S1_TOS)	端口 1 IP 服务类型寄存器
0x0516	(S1_TTL)	端口 1 IP 生存时间寄存器
0x0517 ~0x051F		保留
0x0520 0x0521	(S1_TX_FSR0) (S1_TX_FSR1)	端口 1 发送数据存储器剩余空间大小寄存器
0x0522 0x0523	(S1_TX_RD0) (S1_TX_RD1)	端口 1 发送数据存储器读指针寄存器
0x0524 0x0525	(S1_TX_WR0) (S1_TX_WR1)	端口 1 发送数据存储器写指针寄存器
0x0526 0x0527	(S1_RX_RSR0) (S1_RX_RSR1)	端口 1 接收数据字节长度寄存器
0x0528 0x0529	(S1_RX_RD0) (S1_RX_RD1)	端口 1 接收数据存储器读指针寄存器

0x052A 0x052B		保留
0x052C ~0x05FF		保留
0x0600	(S2_MR)	端口 2 模式寄存器
0x0601	(S2_CR)	端口 2 命令寄存器
0x0602	(S2_IR)	端口 2 中断寄存器
0x0603	(S2_SR)	端口 2 状态寄存器
0x0604 0x0605	(S2_PORT0) (S2_PORT1)	端口 2 端口寄存器
0x0606 0x0607 0x0608 0x0609 0x060A 0x060B	(S2_DHAR0) (S2_DHAR1) (S2_DHAR2) (S2_DHAR3) (S2_DHAR4) (S2_DHAR5)	端口 2 硬件目的物理地址寄存器
0x060C 0x060D 0x060E 0x060F	(S2_DIPR0) (S2_DIPR1) (S2_DIPR2) (S2_DIPR3)	端口 2 目的 IP 地址寄存器
0x0610 0x0611	(S2_DPORT0) (S2_DPORT1)	端口 2 目的端口号寄存器
0x0612 0x0613	(S2_MSSR0) (S2_MSSR1)	端口 2 最大分片长度寄存器
0x0614	(S2_PROTO)	端口 2 IP 头字段协议寄存器
0x0615	(S2_TOS)	端口 2 IP 服务类型寄存器
0x0616	(S2_TTL)	端口 2 IP 生存时间寄存器
0x0617 ~0x061F		保留
0x0620 0x0621	(S2_TX_FSR0) (S2_TX_FSR1)	端口 2 发送数据存储器剩余空间大小寄存器
0x0622 0x0623	(S2_TX_RD0) (S2_TX_RD1)	端口 2 发送数据存储器读指针寄存器
0x0624 0x0625	(S2_TX_WR0) (S2_TX_WR1)	端口 2 发送数据存储器写指针寄存器
0x0626 0x0627	(S2_RX_RSR0) (S2_RX_RSR1)	端口 2 接收数据字节长度寄存器
0x0628 0x0629	(S2_RX_RD0) (S2_RX_RD1)	端口 2 接收数据存储器读指针寄存器
0x062A 0x062B		保留
0x062C ~0x06FF		保留

0x0700	(S3_MR)	端口 3 模式寄存器
0x0701	(S3_CR)	端口 3 命令寄存器
0x0702	(S3_IR)	端口 3 中断寄存器
0x0703	(S3_SR)	端口 3 状态寄存器
0x0704	(S3_PORT0)	端口 3 端口寄存器
0x0705	(S3_PORT1)	
0x0706	(S3_DHAR0)	端口 3 硬件目的物理地址寄存器
0x0707	(S3_DHAR1)	
0x0708	(S3_DHAR2)	
0x0709	(S3_DHAR3)	
0x070A	(S3_DHAR4)	
0x070B	(S3_DHAR5)	
0x070C	(S3_DIPR0)	端口 3 目的 IP 地址寄存器
0x070D	(S3_DIPR1)	
0x070E	(S3_DIPR2)	
0x070F	(S3_DIPR3)	
0x0710	(S3_DPORT0)	端口 3 目的端口号寄存器
0x0711	(S3_DPORT1)	
0x0712	(S3_MSSR0)	端口 3 最大分片长度寄存器
0x0713	(S3_MSSR1)	
0x0714	(S3_PROTO)	端口 3 IP 头字段协议寄存器
0x0715	(S3_TOS)	端口 3 IP 服务类型寄存器
0x0716	(S3_TTL)	端口 3 IP 生存时间寄存器
0x0717 ~0x071F		保留
0x0720	(S3_TX_FSR0)	端口 3 发送数据存储器剩余空间大小寄存器
0x0721	(S3_TX_FSR1)	
0x0722	(S3_TX_RD0)	端口 3 发送数据存储器读指针寄存器
0x0723	(S3_TX_RD1)	
0x0724	(S3_TX_WR0)	端口 3 发送数据存储器写指针寄存器
0x0725	(S3_TX_WR1)	
0x0726	(S3_RX_RSR0)	端口 3 接收数据字节长度寄存器
0x0727	(S3_RX_RSR1)	
0x0728	(S3_RX_RD0)	端口 3 接收数据存储器读指针寄存器
0x0729	(S3_RX_RD1)	
0x072A		保留
0x072B		
0x072C		保留
~0x07FF		

4. 寄存器描述

4.1 通用寄存器

MR(模式寄存器) [R/W] [0x0000] [0x00]

该寄存器用于软件复位、Ping 阻止模式、PPPoE 模式和间接总线接口。

7	6	5	4	3	2	1	0
RST			PB	PPPoE		AI	IND

位	符号	说明
7	RST	软件复位 如被设置为“1”，芯片内部寄存器将被初始化。复位后自动清 0
6	Reserved	保留
5	Reserved	保留
4	PB	Ping 阻止模式 0: 关闭Ping 阻止 1: 启动Ping 阻止 如果该位为“1”，将不响应 Ping 的请求
3	PPPoE	PPPoE 模式 0: 关闭PPPoE 模式 1: 打开PPPoE 模式 如果不经路由器直接连接到 ADSL，该位必须置“1”以便与ADSL 服务器连接。欲知详情，请参照“ How to connect ADSL ”应用笔记
2	Not Used	没使用
1	AI	间接总线接口模式下地址自动增加 0: 禁止地址自动增加 1: 开启地址自动增加 在间接总线接口模式下，当该位置“1”时，每次读/写操作后地址自动增加1。详情可参考” 6.2 间接总线接口模式 ”
0	IND	间接总线接口模式 0: 禁止间接总线接口模式 1: 启动间接总线接口模式 当该位置“1”时，采用间接总线接口模式。详情可参照” 6. 应用信息 ”，” 6.2 间接总线接口模式 ”。

GWR (网关 IP 地址寄存器) [R/W] [0x0001 - 0x0004] [0x00]

该寄存器设置默认的网关地址。

例) 网关地址为 “192.168.0.1”，则

0x0001	0x0002	0x0003	0x0004
192 (0xC0)	168 (0xA8)	0 (0x00)	1 (0x01)

SUBR (子网掩码寄存器) [R/W] [0x0005 - 0x0008] [0x00]

此寄存器用来设置子网掩码值。

例) 子网掩码为 “255.255.255.0”，则

0x0005	0x0006	0x0007	0x0008
255 (0xFF)	255 (0xFF)	255 (0xFF)	0 (0x00)

SHAR (本机物理地址寄存器) [R/W] [0x0009 - 0x000E] [0x00]

该寄存器设计本机物理地址。

例) 本机物理地址为 “00.08.DC.01.02.03”，则

0x0009	0x000A	0x000B	0x000C	0x000D	0x000E
0x00	0x08	0xDC	0x01	0x02	0x03

SIPR (本机 IP 地址寄存器) [R/W] [0x000F - 0x0012] [0x00]

该寄存器设置本机 IP 地址。

例) 本机 IP 地址为 “192.168.0.3”，则

0x000F	0x0010	0x0011	0x0012
192 (0xC0)	168 (0xA8)	0 (0x00)	3 (0x03)

IR (中断寄存器) [R] [0x0015] [0x00]

CPU 通过访问该寄存器获得产生中断的来源。

任何中断都可以在中断寄存器 (IMR) 中被屏蔽。当任何一个未屏蔽的中断位为 “1”，/INT 的信号将保持低电平。只有当所有未屏蔽的中断位为 0，/INT 才恢复高电平。

7	6	5	4	3	2	1	0
CONFLICT	UNREACH	PPPoE	Reserved	S3_INT	S2_INT	S1_INT	S0_INT

位	符号	说明
7	CONFLICT	IP 地址冲突

		当一个与本机 IP 地址相同 IP 地址作 ARP 请求时, 该位被置“1”。对该位写”1”可清 0
6	UNREACH	目的地址无法到达 在 UDP 数据包发送过程中, 如果目的IP 地址不存在时, W5100 将会收到一ICMP(目的无法到达)数据包。(参照5.2.2.UDP)。在该状态下, IP 地址及端口号将被存到UIPR 和UPORT 寄存器, 同时该位置“1”。对该位写”1”可清0
5	PPPoE	PPPoE 连接关闭 在 PPPoE 模式, 如果 PPPoE 连接被关闭, 该位置“1”。对该位写”1”可清 0
4	Reserved	保留
3	S3_INT	端口3断 端口 3 中断产生时, 该位被置“1”。(详情请参照端口中断寄存器 S3_IR), 当 S3_IR 清 0, 该位自动清 0
2	S2_INT	端口2 中断 端口 2 中断产生时, 此位被置“1”。(详情请参照端口中断寄存器S2_IR), 当S2_IR 清0, 该位自动清0
1	S1_INT	端口1 中断 端口 1 中断产生时, 此位被置“1”。(详情请参照端口中断寄存器S1_IR), 当S1_IR 清0, 该自动清0
0	S0_INT	端口0 中断 端口 0 中断产生时, 此位被置“1”。(详情请参照端口中断寄存器S0_IR), 当S0_IR 清0, 该自动清0

IMR (中断屏蔽寄存器) [R/W] [0x0016] [0x00]

中断屏蔽寄存器用于屏蔽中断源。每个中断屏蔽位对应中断寄存器 (IR2) 中的一个位。如果中断屏蔽位被置“1”时, 在任何时候只要 IR2 对应的位置“1”, 中断将会产生。而当 IMR 中屏蔽位被清零, 即使对应的 IR2 中断位被置“1”也不会产生中断。

7	6	5	4	3	2	1	0
IM_IR7	IM_IR6	IM_IR5	Reserved	IM_IR3	IM_IR2	IM_IR1	IM_IR0

位	符号	说明
7	IM_IR7	允许 IP 冲突产生中断
6	IM_IR6	允许地址无法到达产生中断
5	IM_IR5	允许 PPPoE 关闭产生中断
4	Reserved	保留。此位应被置为“0”
3	IM_IR3	允许端口 3 产生中断
2	IM_IR2	允许端口 2 产生中断
1	IM_IR1	允许端口 1 产生中断
0	IM_IR0	允许端口 0 产生中断

RTR (重发时间寄存器) [R/W] [0x0017 - 0x0018] [0x07D0]

此寄存器设置时间溢出的值，每一单位数值表示 100us.初始值设为 2000 (0x07D0)，等于 200 毫秒。

例) 设定 400ms，应设置为 4000 (0x0FA0)

0x0017	0x0018
0x0F	0xA0

当发出 CONNECT、DISCON、CLOSE、SEND、SEND_MAC 及 SEND_KEEP 等命令而没有收到远程对端的响应、或响应延时，都会导致重发过程。

RCR (重发计数寄存器) [R/W] [0x0019] [0x08]

该寄存器内的数值设定可重发的次数。如果重发的次数超过设定值，则产生超时中断(相关的端口中断寄存器中的 Sn_IR 超时位 (TIMEOUT) 置“1”)。

RMSR(接收内存大小寄存器) [R/W] [0x001A] [0x55]

此寄存器分配总共 8K 的 RX 存储空间到各指定端口。

7	6	5	4	3	2	1	0
端口 3		端口 2		端口 1		端口 0	
S1	S0	S1	S0	S1	S0	S1	S0

存储器大小根据 S1,S0 而定，如下表。

S1	S0	存储空间
0	0	1KB
0	1	2KB
1	0	4KB
1	1	8KB

在 8K 的范围内，根据由 S1,S0 的值确定内存大小，从端口 0 开始。如果内存不够分配，该端口不被使用。初始值是 0x55，并且 4 个端口 s 被分别分配了 2K 内存。

例) 当设置为 0XAA 时，每个端口分得 4K 的内存空间。

但总共的内存大小是 8KB。通常是分给端口 0 和端口 1。因此，端口 2 和 3 绝不被使用。

端口 3	端口 2	端口 1	端口 0
0KB	0KB	4KB	4KB

TMSR(TX 内存大小寄存器) [R/W] [0x001B] [0x55]

该寄存器用来将 8K 的发送存储区分配给每个端口。发送存储区的设置方法与接收存储区的设置完全一样。初始化值为 0x55，即每端口分别分配 2KB 的空间。

PATR (PPPoE 模式下认证类型)[R] [0x001C-0x001D] [0x0000]

当与 PPPoE 服务器连接时，此寄存器指示安全认证的方法。W5100 支持两种安全认证类型：PAP 和 CHAP。

数值	认证类型
0xC023	PAP
0xC223	CHAP

PTIMER (PPP 连接控制协议请求定时寄存器) [R/W] [0x0028] [0x28]

该寄存器表示发出 LCP Echo(响应请求)所需要的时间间隔。每 1 单位大约 25 毫秒。

例) 设置 PTIMER 为 200, $200 * 25(\text{ms}) = 5000(\text{ms}) = 5 \text{ 秒}$ 。

PMAGIC (PPP 连接控制协议魔数寄存器) [R/W] [0x0029] [0x00]

此寄存器用于在 LCP 握手时的魔数选项。参阅应用笔记 “How to connect ADSL”。

UIPR (无法到达 IP 地址寄存器) [R] [0x002A - 0x002D] [0x00]

在 UDP 数据传输时（参照 5.2.2. UDP），如果目的 IP 地址不存在，将会收到一个 ICMP（地址无法到达）数据包。在这种情况下，无法到达的 IP 地址及端口号将分别存储到 UIPR 和 UPORT 中。

例) 无法到达的 IP 地址 “192.168.0.11”，则

0x002A	0x002B	0x002C	0x002D
192 (0xC0)	168 (0xA8)	0 (0x00)	11 (0x0B)

UPOINT (无法到达端口号寄存器) [R] [0x002E - 0x002F] [0x0000]

详情请参照 UIPR 所阐述的内容。

例) 无法到达端口号 “5000 (0x1388)”，

0x002E	0x002F
0x13	0x88

4.2 端口寄存器

Sn^1_MR (端口 n 模式寄存器) [R/W] [0x0400, 0x0500, 0x0600, 0x0700] [0x00]²

该寄存器设置相应端口的选项或协议类型。

7	6	5	4	3	2	1	0
MULTI	MF	ND / MC		P3	P2	P1	P0

位	符号	说明
7	MULTI	广播功能 0: 关闭广播功能 1: 启动多广播功能 广播功能只能在 UDP 模式下使用。使用广播时，必需在 OPEN 命令前，将广播组地址和端口号写入到端口 n 的目的 IP 地址寄存器和目的端口号寄存器（n 为 0~3）
6	MF	MAC 过滤器(只有 SO_MR 支持此功能) 0: 关闭 MAC 过滤 1: 启用 MAC 过滤 这个仅适用于 MACRAW (P3~P0: “0100”). 当该位(bit)被设置为'1'时，W5100 可以接收属于自己或广播的数据包。当该位(bit)被设置为'0'时，W5100 可以接收所有以太网数据包。当使用混合的 TCP/ IP 协议栈时，则建议设置为'1' 以减少主机的接收开销。
5	ND/MC	使用无延时相应 0: 禁止无延时响应选项 1: 允许无延时响应选项 该功能只有在 TCP 模式下有效，为” 1” 时，无论什么时候从对端收到数据，都会发送一个 ACK 响应，为” 0” 时，将根据内部延时机制发送 ACK 响应 广播 0: 使用 IGMPv2 1: 使用 IGMPv1 该功能只有 MULTI 位为 “1” 时有效
4	Reserved	保留
3	P3	协议类型 设置相应的端口为 TCP, UDP,或 IP RAW 型
2	P2	

P3	P2	P1	P0	说明
0	0	0	0	关闭
0	0	0	1	TCP
0	0	1	0	UDP

¹ n 是端口数 (0, 1, 2, 3).

²[读/写] [端口 0地址, 端口1地址, 端口2地址, 端口3地址] [复位值]

1	P1	0	0	1	1	IPRAW
*端口0的协议类型增加了MACRAW 和 PPPoE 模式.						
0	P0	P3	P2	P1	P0	说明
		0	1	0	0	MACRAW
		0	1	0	1	PPPoE

Sn_CR (端口 n 命令寄存器) [R/W] [0x0401, 0x0501, 0x0601, 0x0701] [0x00]

此寄存器是用于相应端口的初始化, 关闭, 建立连接, 断开连接, 数据传输以及命令接收。在 W5100 确认命令后, 寄存器的值将自动清为 0x00。

值	符号	说明
0x01	OPEN	用于初始化端口。根据端口 n 模式寄存器(Sn_MR)的设置, 端口 n 的状态寄存器(Sn_SSR)的值将改变为 SOCK_INIT、SOCK_UDP、SOCK_IPRAW 或 SOCK_MACRAW。详情参照” 5. 功能描述”
0x02	LISTEN	只有 TCP 模式有效 它将改变端口 n 的状态寄存器(Sn_SSR)为 SOCK_LISTEN, 以便等待远程对端发送的连接请求。详情参照” 5.2.1.1 服务器模式”
0x04	CONNECT	只有 TCP 模式有效 它发送一个连接请求到远程对端服务器。如连接失败, 将产生超时中断。详情参照” 5.2.1.2 客户端模式”
0x08	DISCON	只有 TCP 模式时有效 它发送终止连接请求。如连接终止失败, 将产生时间溢时中断。详情参照” 5.2.1.1 服务器模式” 如果用 CLOSE 命令代替 DISCON 命令, 只有端口 n 的状态寄存器(Sn_SSR)改变成 SOCK_CLOSED, 而不进行终止连接过程
0x10	CLOSE	该命令用于关闭端口。它更改相应端口 n 的状态寄存器 (Sn_SSR) 为 SOCK_CLOSED.
0x20	SEND	按照端口 n 的 TX 写指针增加的大小发送数据。详情参考端口 n 发送剩余空间寄存器(Sn_TX_FSR)、端口 n 发送写指针寄存器(Sn_TX_WR)、端口 n 发送读指针寄存器(Sn_TX_RR), 或” 5.2.1.1 服务器模式”
0x21	SEND_MAC	它在 UDP 模式有效 基本功能与 SEND 相同。通常 SEND 操作过程需要用到由 ARP 解析的目标硬件地址。而 SEND_MAC 操作时使用用户设置的目的物理地址(Sn_DHAR), 而没有 ARP 过程
0x22	SEND_KEEP	只有 TCP 模式有效 它通过发送 1 个字节的数据检查端口的连接状态。如果连接已经终止或对端没有响应, 将产生超时中断
0x40	RCV	按照端口 n 的读指针寄存器(Sn_RX_RR)中的数据接收处理完成。 详情请参照端口 n 接收数据大小寄存器(Sn_RX_RSR)、端口 n 接收写指针寄存器(Sn_RX_WR)、端口 n 接收读指针寄存器(Sn_RX_RR)

Sn_IR (端口 n 中断寄存器) [R] [0x0402, 0x0502, 0x0602, 0x0702] [0x00]

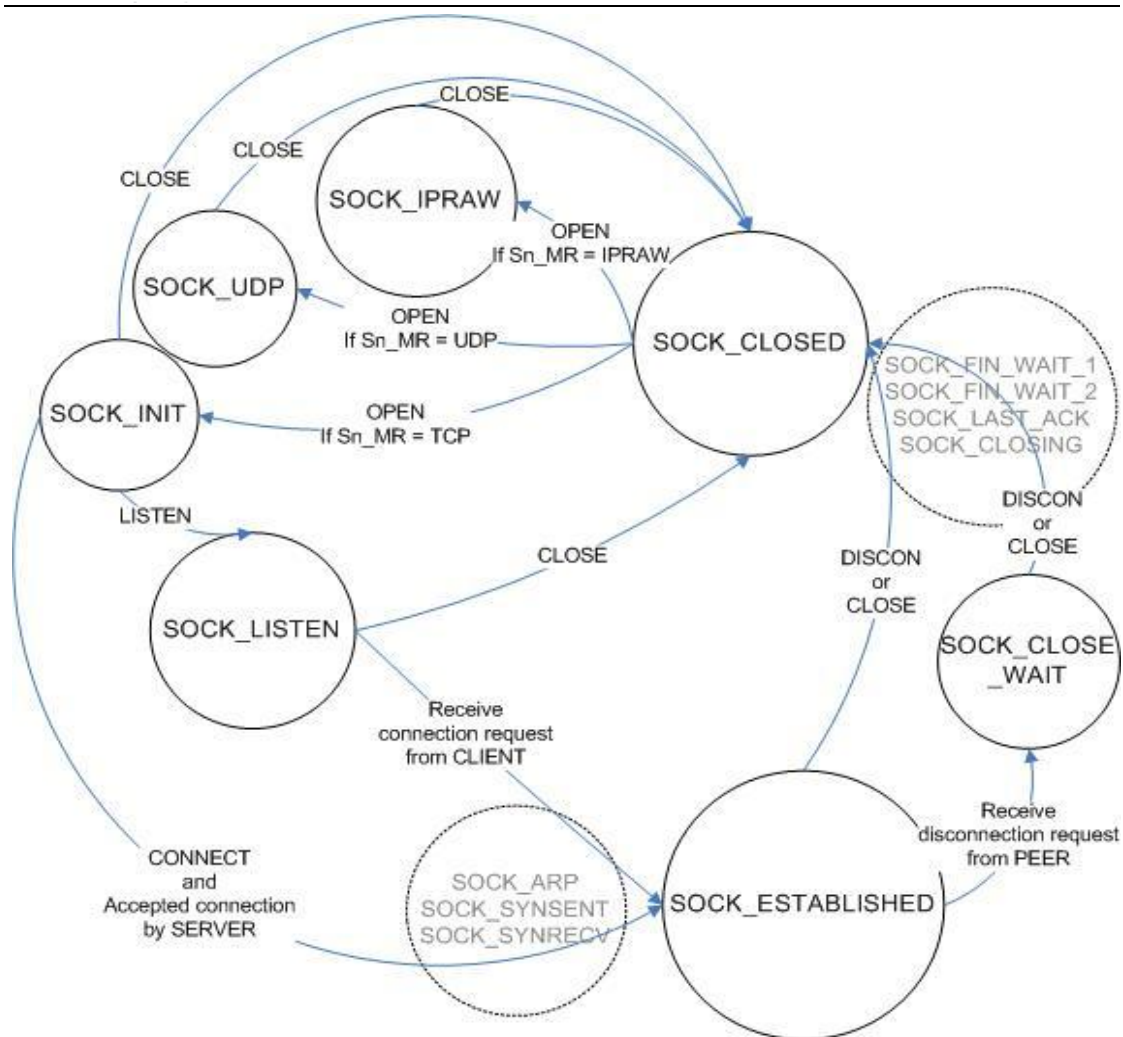
该寄存器指示建立和终止连接、接受数据、发送完成以及时间溢出等信息。寄存器中相应的位被置“1”后必须写入“1”才清0。

7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	Reserved	Reserved	SEND_OK	TIMEOUT	RECV	DISCON	CON

位	类型	说明
7	Reserved	保留
6	Reserved	保留
5	Reserved	保留
4	SEND_OK	如果发送操作完成此位将置“1”
3	TIMEOUT	如果在建立连接或结束或数据传输的过程中发生超时，此位将置“1”
2	RECV	当端口接收到数据时置“1”，当执行 CMD_RECV 命令后数据仍然保留，该位也为“1”
1	DISCON	当收到终止连接请求或终止连接过程已结束，该位被置“1”
0	CON	当连接成功时，该位被置“1”

Sn_SR (端口 n 状态寄存器) [R] [0x0403, 0x0503, 0x0603, 0x0703] [0x00]

此寄存器指示端口 n 的状态数值，端口 n 主要的状态如下流程图所示。



值	符号	说明
0x00	SOCK_CLOSED	当向 Sn_CR 写入 CLOSE 命令产生超时中断或连接被终止，将出现 SOCK_CLOSED 状态。在 SOCK_CLOSED 状态不产生任何操作，释放所有连接资源
0x13	SOCK_INIT	当 Sn_MR 设为 TCP 模式时，向 Sn_CR 中写入 OPEN 命令时将出现 SOCK_INIT 状态。这是端口建立 TCP 连接的开始。在 SOCK_INIT 状态，Sn_CR 命令的类型决定了操作类型—TCP 服务器模式或 TCP 客户端模式
0x14	SOCK_LISTEN	当端口处于 SOCK_INIT 状态时，向 Sn_CR 写入 LISTEN 命令时将产生 SOCK_LISTEN 状态。相应的端口设置为 TCP 服务器模式，如果收到连接请求将改变为 ESTABLISHED 状态
0x17	SOCK_ESTABLISHED	当端口建立连接时将产生 SOCK_ESTABLISHED 状态，在这种状态下可以发送和接收 TCP 数据
0x1C	SOCK_CLOSE_WAIT	当收到来自对端的终止连接请求时，将产生 SOCK_CLOSE_WAIT 状态。在这种状态，从对端收到响应信息，但没有断开。当收到 DISCON 或 CLOSE 命令时，连接断开

0x22	SOCK_UDP	当 Sn_MR 设为 UDP 模式, 向 Sn_CR 写入 OPEN 命令时将产生 SOCK_UDP 状态, 在这种状态下通信不需要与对端建立连接, 数据可以直接发送和接收
0x32	SOCK_IPRAW	当 Sn_MR 设为 IPRAW 模式, 向 Sn_CR 写入 OPEN 命令时将产生 SOCK_IPRAW 状态, 在 IP RAW 状态, IP 层以上的协议将不处理。详情请参考” IPRAW”
0x42	SOCK_MACRAW	当 Sn_MR 设为 MACRAW 模式, 向 S0_CR 写入 OPEN 命令时将产生 SOCK_MACRAW 状态。在 MAC RAW 状态, 所有协议数据包都不处理, 详情请参考” MAC RAW”
0x5F	SOCK_PPPOE	当 Sn_MR 设为 PPPoE 模式, 向 S0_CR 写入 OPEN 命令时将产生 SOCK_PPPOE 状态

以下是端口状态改变时产生的状态

值	符号	描述
0x15	SOCK_SYNSENT	端口 n 在 SOCK_INIT 状态, 向 Sn_CR 写入 CONNECT 命令时将出现 SOCK_SYNSENT 状态。如果连接成功, 将自动改变为 SOCK_ESTABLISH
0x16	SOCK_SYNRECV	当接收到远程对端(客户端)发送的连接请求时, 将出现 SOCK_SYNRECV 状态。响应请求后, 状态改变为 SOCK_ESTABLISH
0x18	SOCK_FIN_WAIT	在连接终止过程中将出现这些状态。如果连接终止已完成, 或产生了时间溢出中断, 状态将自动被改变为 SOCK_CLOSED
0x1A	SOCK_CLOSING	
0X1B	SOCK_TIME_WAIT	
0X1D	SOCK_LAST_ACK	
0x01	SOCK_ARP	此状态表示已经发送 ARP 请求, 以获取目的硬件地址。在 SOCK_UDP 或 SOCK_IPRAW 模式下执行 SEND 命令, 或在 SOCK_INIT 状态时执行 CONNECT 命令时将显现这种状态。如果成功获取目的硬件地址(收到 ARP 响应), 它便会更改为 SOCK_UDP、SOCK_IPRAW, 或 SOCK_SYNSENT。如果失败, 将产生 ARP 超时。如发生在 UDP 或 IPRAW 模式, 它便会返回到以前的状态(SOCK_UDP 或 SOCK_IPRAW)。如发生在 TCP 模式, 它便会转到 SOCK_CLOSED 状态对比 - 在 SOCK_UDP 或 SOCK_IPRAW 模式下, 当先前 Sn_DIPR 和当前的 Sn_DIPR 的值不同时, 便会启动 ARP 过程。如果先前的和当前的 Sn_DIPR 值相同, 将不回启动 ARP, 因为目标硬件的地址已经获得了。

Sn_PORT (端口 n 源端口号寄存器) [R/W] [0x0404-0x0405, 0x0504-0x0505, 0x0604-0x0605, 0x0704-0x0705] [0x00]

该寄存器在 TCP 或 UDP 模式下设定对应端口的端口号。这些端口号必须在进行 OPEN 指令之前完成。

例) 设置端口 0 的端口号为 5000 (0x1388)，配置如下。

0x0404	0x0405
0x13	0x88

Sn_DHAR (端口 n 目的物理地址寄存器) [R/W] [0x0406-0x040B, 0x0506-0x050B, 0x0606-0x060B, 0x0706-0x070B] [0xFF]

该寄存器设置每个端口的目的物理地址。

例) 设置端口 0 的目的物理地址=08.DC.00.01.02.10，配置如下。

0x0406	0x0407	0x0408	0x0409	0x040A	0x040B
0x08	0xDC	0x00	0x01	0x02	0x0A

Sn_DIPR (端口 n 目标 IP 地址寄存器) [R/W] [0x040C-0x040F, 0x050C-0x050F, 0x060C-0x060F, 0x070C-0x070F] [0x00]

在 TCP 模式，该寄存器设置端口的目的 IP 地址。在主动模式（客户端模式），目的 IP 地址必需设置后才能执行连接(CONNECT)命令。在被动模式时（服务器模式），W5100 建立连接后，内部自动刷新目的 IP 地址。

在 UDP 模式，收到对端的 ARP 响应后，该寄存器才确定为用户写入的值。没有收到对端的 ARP 响应之前，该寄存器复位。

例) 设置端口 0 的目的 IP 地址=192.168.0.11，配置如下。

0x040C	0x040D	0x040E	0x040F
192 (0xC0)	168 (0xA8)	0 (0x00)	11 (0x0B)

Sn_DPORT (端口 n 目的端口寄存器) [R/W] [0x0410-0x0411, 0x0510-0x0511, 0x0610-0x0611, 0x0710-0x0711] [0x00]

在 TCP 模式，该寄存器设置端口的目的端口号。在主动模式下（客户端模式），目的端口号必需设置后再执行连接(CONNECT)命令。在被动模式下（服务器模式），W5100 建立连接后，内部自动刷新目的端口号。

在 UDP 模式，收到对端的 ARP 响应后，该寄存器才确定为用户写入的值。在没有收到对端的 ARP 响应之前，该寄存器复位。

例) 设置端口 0 目的端口号=5000 (0x1388)，配置如下。

0x0410	0x0411
0x13	0x88

Sn_MSS (端口 n 最大分片长度寄存器) [R/W] [0x0412-0x0413, 0x0512-0x0513, 0x0612-0x0613, 0x0712-0x0713] [0x0000]

此寄存器用于 TCP 协议的 MSS (最大分片长度), 当 TCP 是在被动模式下被启动, 该寄存器会显示 MSS 的设置。

例) 设置端口 0 MSS=1460 (0x05B4), 配置如下。

0x0412	0x0413
0x05	0xB4

Sn_PROTO (端口 n IP 协议寄存器) [R/W] [0x0414, 0x0514, 0x0614, 0x0714] [0x00]

在 IP RAW 模式下, IP 协议寄存器用来设置 IP 数据包的协议字段 (Protocol Field) 的值。IANA 预先注册了一些协议号可以使用。IANA 网站可查出全部的 IP 层协议代码。参考 IANA 的在线文档(<http://www.iana.org/assignments/protocol-numbers>)。

例) 网络协议报文协议 (ICMP) 协议号为 0x01, 网络分组管理协议 (IGMP) 协议号为 0x02。

Sn_TOS (端口 n IP 服务类型寄存器) [R/W] [0x0415, 0x0515, 0x0615, 0x0715] [0x00]

此寄存器设置在 IP 头的 TOS 字段 (服务类型)。

Sn_TTL (端口 n IP 生存时间寄存器) [R/W] [0x0416, 0x0516, 0x0616, 0x0716] [0x80]

该寄存器用来设置 IP 数据包中的生存期(TTL)字段的值。

Sn_TX_FSR (端口 n 发送存储器剩余空间大小寄存器) [R] [0x0420-0x0421, 0x0520-0x0521, 0x0620-0x0621, 0x0720-0x0721] [0x0800]

该寄存器指示用户可使用的发送数据空间的大小。在发送数据时, 用户必需先检查剩余空间的大小, 然后控制发送数据的字节数。检查该寄存器时, 必需先读高字节 (0x0420, 0x0520, 0x0620, 0x0720), 然后再读低字节 (0x0421, 0x0521, 0x0621, 0x0721)。

例) 2048 (0x0800) 在 S0_TX_FSR 中,

0x0420	0x0421
0x08	0x00

端口发送总空间的大小由发送存储器空间寄存器(TMSR)确定。在数据发送处理过程中, 剩余空间的大小将因写入数据而减少, 发送完成后自动增加。

Sn_TX_RR (端口 n 发送存储器读指针寄存器) [R] [0x0422-0x0423, 0x0522-0x0523, 0x0622-0x0623, 0x0722-0x0723] [0x0000]

该寄存器指示端口在发送过程完成后发送存储器的当前位置。当端口 n 的命令寄存器收到 SEND 命令，从当前 Sn_TX_RR 到 Sn_TX_WR 的数据将发送出去，发送完成后，Sn_TX_RR 的值自动改变。因此发送完成后，Sn_TX_RR 的值与 Sn_TX_WR 的值相等。用户读取该寄存器时，必须先读高字节(0x0422, 0x0522, 0x0622, 0x0722)，然后再读低字节(0x0423, 0x0523, 0x0623, 0x0723)。

Sn_TX_WR (端口 n 发送存储器写指针寄存器) [R/W] [0x0424-0x0425, 0x0524-0x0525, 0x0624-0x0625, 0x0724-0x0725] [0x0000]

该寄存器指示在向 TX 存储器写入数据时的地址。用户读取该寄存器时，必须先读高字节(0x0424, 0x0524, 0x0624, 0x0724)，然后再读低字节(0x0425, 0x0525, 0x0625, 0x0725)。

注：此寄存器的值在成功执行发送命令到 Sn_CR 后会改变。

例) 2048 (0x0800) 在 S0_TX_WR 中，

0x0424	0x0425u
0x08	0x00

从该寄存器读出的地址值不是实际访问的物理地址，实际访问的物理地址计算如下：

1. 端口 n 发送存储器基地址（以后将称其为 gSn_TX_BASE）和端口 n 发送存储器屏蔽地址（以后将称其为 gSn_TX_MASK）在 TMSR 值上进行计算。更多信息请参阅初始化的 psedo 代码。

2. 两个值的按位与操作中，Sn_TX_WR 和 gSn_TX_MASK 给出了端口的发送存储器的范围偏移地址（之后称其为 get_offset）。

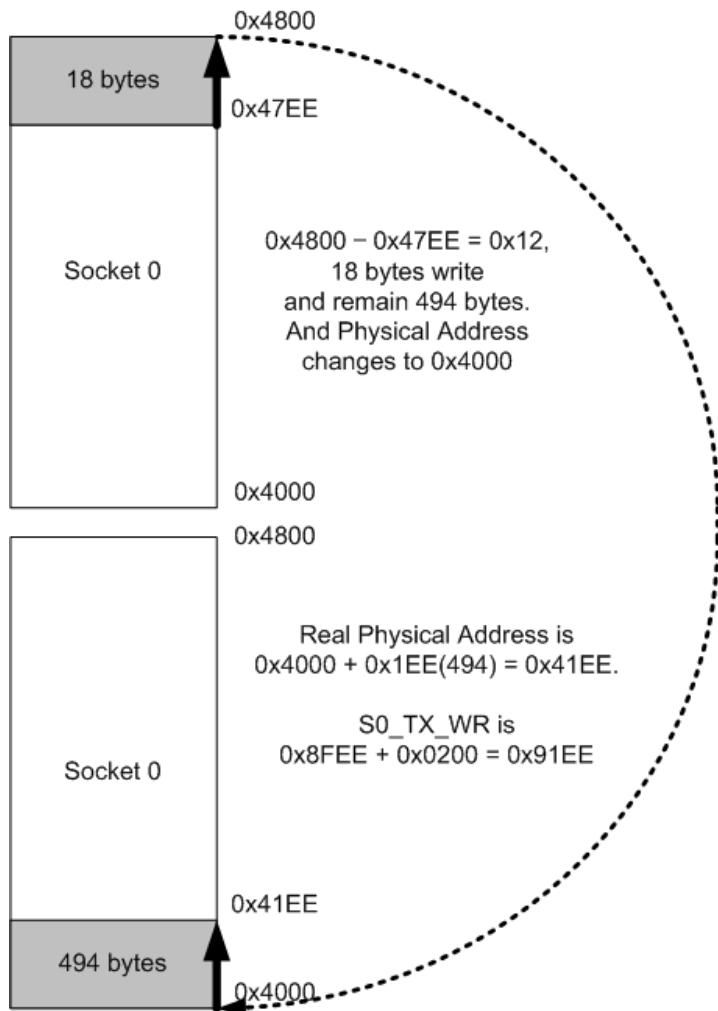
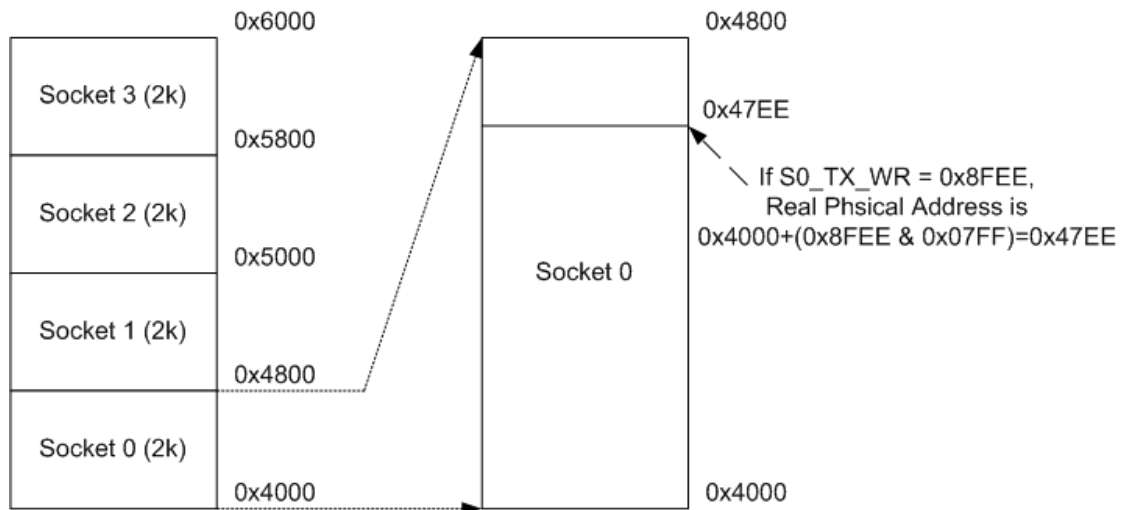
3. get_offset 和 gSn_TX_BASE 相加在一起得出物理地址（之后称其为 get_start_address）。

现在可以将需要传送的数据写入到 get_start_address。（* 有一种情况需要注意，写入数据时可能会超过端口 n 的 TX 存储器的上界。这时将数据写入上边界地址并且更改物理地址为 gSn_TX_BASE，接着写入其余的传输数据。）

之后，确保 Sn_TX_WR 的值与表示写入数据的大小相同。最后向 Sn_CR（端口 n 命令寄存器）给发送指令。

如果有详细需要请参阅 TCP 服务器模式下的传输部分的 psedo 代码。

TMSR = 0x55, Chip Base Address = 0x0000, 512 bytes send



计算实际地址

Sn_RX_RSR (接收数据长度寄存器) [R] [0x0426-0x0427, 0x0526-0x0527, 0x0626-0x0627, 0x0726-0x0727] [0x0000]

该寄存器指示端口接收数据缓冲区中接收数据的字节数。此值是由 Sn_RX_RD 和 Sn_RX_WR 内部计算出来的，对端口 n 的命令寄存器 (Sn_CR) 写入 RECV 命令且接收远程的数据时，它将自动改变。当读取此寄存器时，用户应先读取高位 (0x0426, 0x0526, 0x0626, 0x0726) 再读取地位 (0x0427, 0x0527, 0x0627, 0x0727) 以便得到正确的值。

例) 端口 0 的 SO_RX_RSR 值为 2048 (0x0800)，则

0x0426	0x0427
0x08	0x00

该寄存器的最大值由 RMSR 确定。

Sn_RX_RD (端口 n 接收缓冲区读指针寄存器) [R/W] [0x0428-0x0429, 0x0528-0x0529, 0x0628-0x0629, 0x0728-0x0729] [0x0000]

该寄存器指示端口接收过程完成后的读地址信息。读取该寄存器时，必须先读高字节 (0x0428, 0x0528, 0x0628, 0x0728)，然后再读低字节 (0x0429, 0x0529, 0x0629, 0x0729)。

注：在成功执行接收命令到 Sn_CR 后，此寄存器值将会改变。

例) 如端口 0 的 SO_RX_RR 值为 2048 (0x0800)，则

0x0428	0x0429
0x08	0x00

但这个值不是实际要读取的物理地址。实际的物理地址需要由下面的关系计算得出：

1. 端口 n 接收基地址 (之后称其为 gSn_RX_BASE) 和端口 n 接收屏蔽地址 (之后称其为 gSn_RX_MASK) 是在 RMSR 值上计算的。如需更多信息请参阅初始化 pseudo 代码。
2. 两个值的按位与操作中，Sn_RX_RD 和 gSn_RX_MASK 给出了端口的发送存储器范围的偏移地址 (之后称其为 get_offset)。
3. get_offset 和 gSn_RX_BASE 相加在一起得出物理地址 (之后称其为 get_start_address)。

现在可以根据物理地址 (get_start_address) 读取数据。(在读数据过程中，如果物理地址到达该端口设定的高限地址，此时，先读取高限地址的数据，然后将物理地址改为基地址 gSn_RX_BASE，并从基地址继续读取剩余的数据)。

读完所有的数据后，将 Sn_RX_RR 的值加上读取的数据长度，然后写入到 Sn_RX_RR，最后向端口 n 的指令寄存器 (Sn_CR) 写入 RECV 命令。(详细内容请参照 TCP 服务器模式中的接收部分)。

5. 功能描述

通过设置寄存器和存储器，W5100 就可以进行 Internet 连接。这一章叙述操作过程。

5.1 初始化

■ 基本设置

对于 5100 的操作需要设置以下寄存器的参数：

1. 模式寄存器 (MR)
2. 中断屏蔽寄存器 (IMR)
3. 重发时间寄存器 (RTR)
4. 重发计数寄存器 (RCR)

更多关于以上寄存器的详细信息请参阅“寄存器描述”一节。

■ 设置网络信息

下面的寄存器是关于网络的基本配置，需要根据网络环境来进行设置。

1. 网关地址寄存器 (GAR)
2. 本机物理地址寄存器 (SHAR)
3. 子网掩码寄存器 (SUBR)
4. 本机 IP 地址寄存器 (SIPR)

本机物理地址寄存器 (SHAR) 的地址是 MAC 层的硬件地址，这是生产商指定使用的地址。MAC 地址可由 IEEE 指定。

更多信息请参阅 IEEE 的网站。

■ 设置端口存储器信息

这一步设置端口 TX/RX 存储信息，每个端口的基地址和屏蔽地址在这里确定并保存。

In case of, assign 2K rx memory per 端口.

```
{
    RMSR = 0x55; // 分配 2K 接收内存给每个 SOCKET
    gS0_RX_BASE = chip_base_address + RX_memory_base_address(0x6000);
    gS0_RX_MASK = 2K - 1 ; // 0x07FF, 在指定的 Socket 0 接收内存取得偏移地址
    gS1_RX_BASE = gS0_BASE + (gS0_MASK + 1);
    gS1_RX_MASK = 2K - 1 ;
    gS2_RX_BASE = gS1_BASE + (gS1_MASK + 1);
    gS2_RX_MASK = 2K - 1 ;
    gS3_RX_BASE = gS2_BASE + (gS2_MASK + 1);
    gS3_RX_MASK = 2K - 1 ;
    TMSR = 0x55; //分配 2K 发送内存给每个 SOCKET
    Same method, set gS0_TX_BASE, gS0_TX_MASK, gS1_TX_BASE, gS1_TX_MASK,
    gS2_TX_BASE, gS2_TX_MASK, gS3_TX_BASE and gS3_TX_MASK.
}
```

In case of, assign 4K,2K,1K,1K.

```
{
    RMSR = 0x06; //分配 4K,2K,1K,1K 发送内存给每个 SOCKET
    gS0_RX_BASE = chip_base_address + RX_memory_base_address(0x6000);
    gS0_RX_MASK = 4K - 1 ; // 0x07FF, 在指定的 Socket 0 接收内存取得偏移地址
    gS1_RX_BASE = gS0_BASE + (gS0_MASK + 1);
    gS1_RX_MASK = 2K - 1 ; // 0x07FF
    gS2_RX_BASE = gS1_BASE + (gS1_MASK + 1);
    gS2_RX_MASK = 1K - 1 ; // 0x03FF
    gS3_RX_BASE = gS2_BASE + (gS2_MASK + 1);
    gS3_RX_MASK = 1K - 1 ; // 0x03FF
    TMSR = 0x06; //分配 4K,2K,1K,1K 发送内存给每个 SOCKET
    Same method, set gS0_TX_BASE, gS0_TX_MASK, gS1_TX_BASE, gS1_TX_MASK,
    gS2_TX_BASE, gS2_TX_MASK, gS3_TX_BASE and gS3_TX_MASK.
}
```

RMSR = 0x55, Chip Base Address = 0x0000

Socket 3	0x8000 0x7800	gS3_RX_BASE = 0x7800 gS3_RX_MASK = 0x07FF
Socket 2	0x7000 0x6800	gS2_RX_BASE = 0x7000 gS2_RX_MASK = 0x07FF
Socket 1	0x6800 0x6000	gS1_RX_BASE = 0x6800 gS1_RX_MASK = 0x07FF
Socket 0	0x6000	gS0_RX_BASE = 0x6000 gS0_RX_MASK = 0x07FF

TMSR = 0x55, Chip Base Address = 0x0000

Socket 3	0x6000 0x5800	gS3_TX_BASE = 0x5800 gS3_TX_MASK = 0x07FF
Socket 2	0x5000 0x4800	gS2_TX_BASE = 0x5000 gS2_TX_MASK = 0x07FF
Socket 1	0x4800 0x4000	gS1_TX_BASE = 0x4800 gS1_TX_MASK = 0x07FF
Socket 0	0x4000	gS0_TX_BASE = 0x4000 gS0_TX_MASK = 0x07FF

RMSR = 0x06

Socket 3	0x8000 0x7C00	gS3_RX_BASE = 0x7C00 gS3_RX_MASK = 0x03FF
Socket 2	0x7800 0x7000	gS2_RX_BASE = 0x7800 gS2_RX_MASK = 0x03FF
Socket 1	0x7000 0x6000	gS1_RX_BASE = 0x7000 gS1_RX_MASK = 0x07FF
Socket 0	0x6000	gS0_RX_BASE = 0x6000 gS0_RX_MASK = 0x0FFF

TMSR = 0x06

Socket 3	0x6000 0x5C00	gS3_TX_BASE = 0x5C00 gS3_TX_MASK = 0x03FF
Socket 2	0x5800 0x5000	gS2_TX_BASE = 0x5800 gS2_TX_MASK = 0x03FF
Socket 1	0x5000 0x4000	gS1_TX_BASE = 0x5000 gS1_TX_MASK = 0x07FF
Socket 0	0x4000	gS0_TX_BASE = 0x4000 gS0_TX_MASK = 0x0FFF

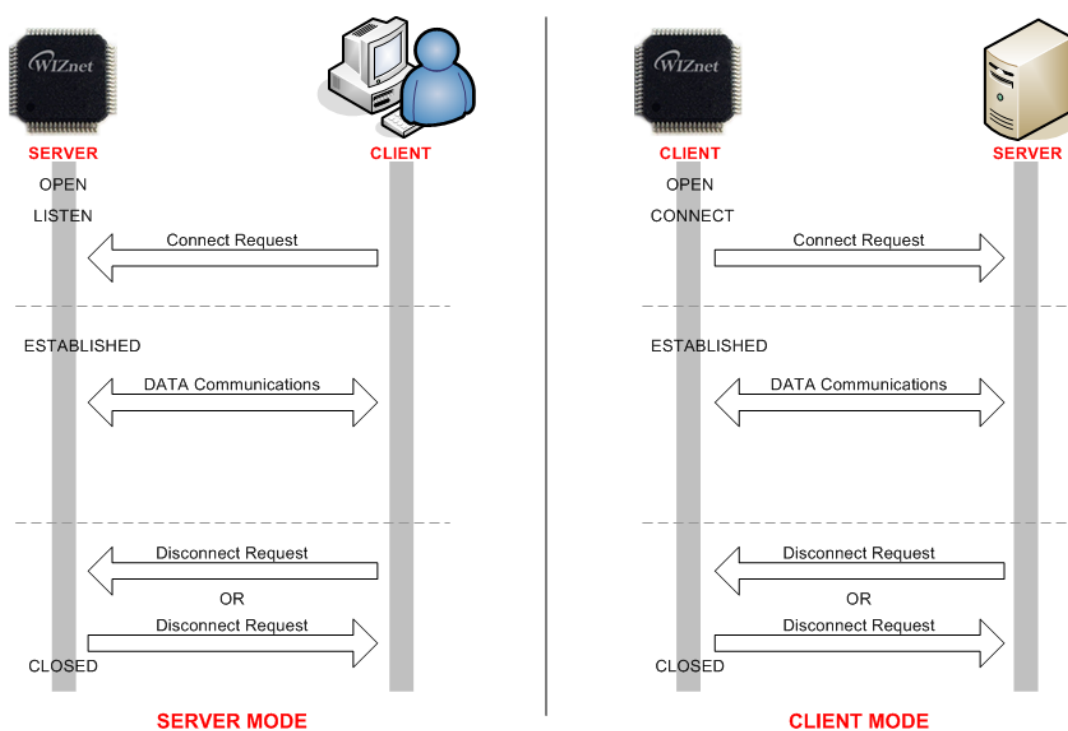
5.2 数据通信

通过 TCP、UDP、IP_RAW 和 MAC_RAW 模式进行数据通信。在端口 n 的模式寄存器 (Sn_MR) 的协议类型选择通信模式 (W5100 总共支持 4 个端口)。

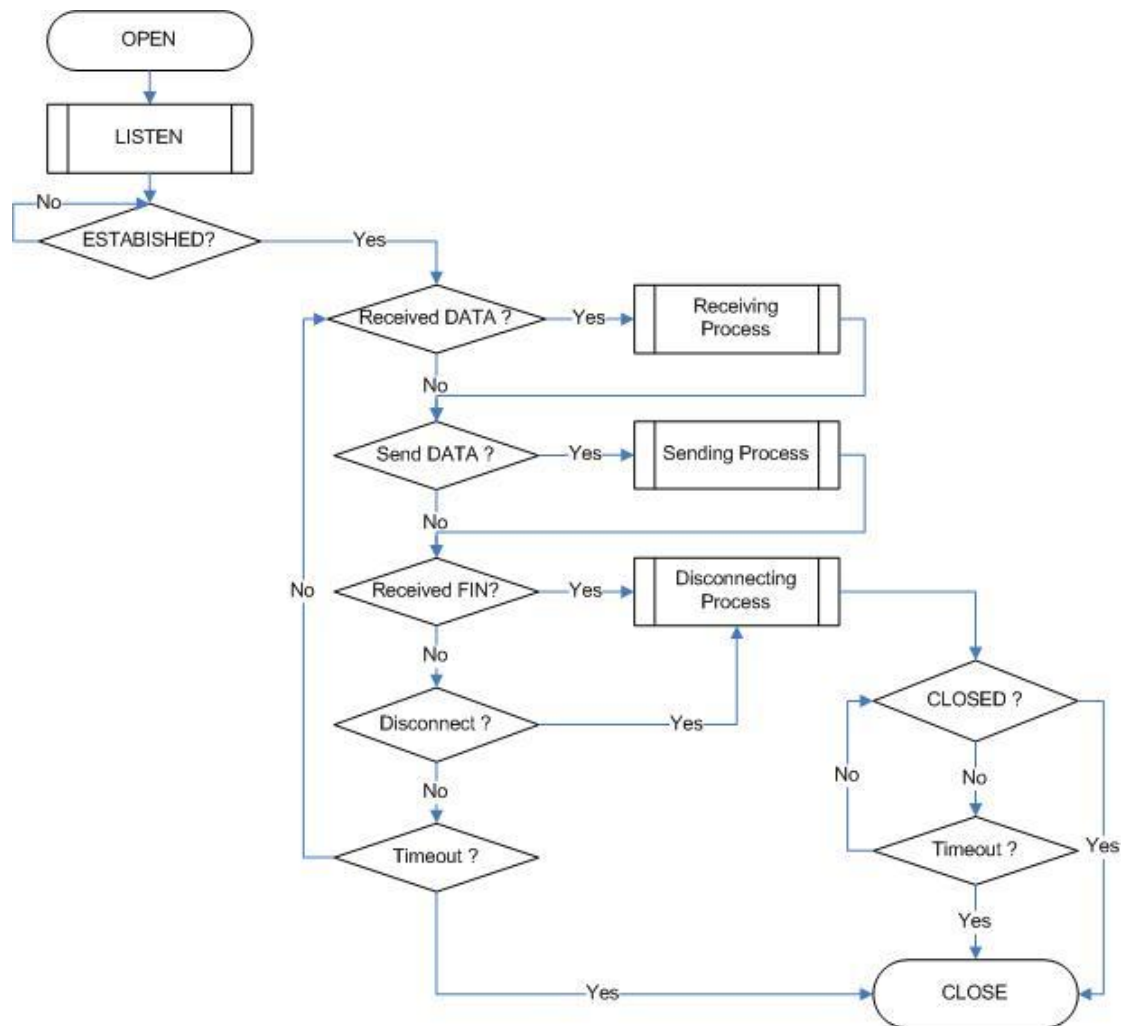
的协议类型选择通信模式 (W5100 总共支持 4 个端口)。

5.2.1 TCP

TCP 是以连接为基础的通信方式，它必须首先建立连接，然后利用连接的 IP 地址和端口号进行数据传输。TCP 有两种连接方式：一种是服务器模式 (被动开启)，即等待接收连接请求以建立连接；另一种是客户端模式 (主动开启)，即发送连接请求到服务器。



5.2.1.1 服务器模式



■ 端口初始化

初始化一个端口需要设置运行模式和端口号，并在端口命令寄存器打开（OPEN）端口。

端口初始化涉及到以下寄存器：

端口 n 模式寄存器 (Sn_MR)

本机端口 n 的端口号 (Sn_PORT)

端口 n 命令寄存器 (Sn_CR)

```

{
START:
    //设置 TCP 模式
    Sn_MR = 0x01;
    //设置源端口号
    Sn_PORT = source_port;
    // 设置 OPEN 命令
    Sn_CR = OPEN;

```

```

if (Sn_SR != SOCK_INIT) Sn_CR = CLOSE; goto START; // 检查 Socket 状态
}

```

■ 监听

在命令寄存器中设置 LISTEN 命令。涉及到的寄存器如下。

端口 n 命令寄存器 (Sn_CR)

```

{
/* 监听 SOCKET */
Sn_CR = LISTEN;
if (Sn_SR != SOCK_LISTEN) Sn_CR = CLOSE; goto START; // 检查 Socket 状态
}

```

■ 建立连接

当接收到远程对端发来的连接请求 (SOCK_SYNRCV 状态), W5100 将回复 ACK 数据包, 并将状态改变成 SOCK_ESTABLISHED。该状态可以用以下方法检测到。

第一种方法:

```

{
If (Sn_IR(CON bit) == '1') goto ESTABLISHED stage;
/*在这种情况下, 如果 Socket n-th 的中断被启动, 中断将发生。参照 Interrupt
Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR)和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}

```

第二种方法:

```

{
If (Sn_SR == SOCK_ESTABLISHED) goto ESTABLISHED stage;
}

```

当连接建立完成后, 便可执行数据的传送和接收。

■ 连接成功: 接收数据

通过以下方法可以检测到是否收到从远程对端发来的数据。

第一种方法:

```

{
If (Sn_IR(RECV bit) == '1') goto Receiving Process stage;
/*在这种情况下, 如果 Socket n-th 的中断被启动, 中断将发生。参照 Interrupt
Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}

```

第二种方法:

```

{
if (Sn_RX_RSR != 0x0000) goto Receiving Process stage;
}

```

■ 连接成功: 读取数据过程

以下是读取数据的过程：

```
{
    /*先取得接收大小*/
    get_size = Sn_RX_RSR;
    /*计算偏移地址*/
    get_offset = Sn_RX_RD & gSn_RX_MASK;
    /*计算起始地址 (物理地址) */
    get_start_address = gSn_RX_BASE + get_offset;

    /* 如果 SOCKET 接收内存溢出 */
    if ( (get_offset + get_size) > (gSn_RX_MASK + 1) )
    {
        /*复制 get_start_address 的 upper_size 字节到 destination_address */
        upper_size = (gSn_RX_MASK + 1) - get_offset;
        memcpy(get_start_address, destination_addr, upper_size);
        /*更新 destination_ptr */
        destination_addr += upper_size;
        /*复制 gSn_RX_BASE 的 left_size 字节到 destination_address */
        left_size = get_size - upper_size;
        memcpy(gSn_RX_BASE, destination_addr, left_size);
    }
    else
    {
        /*复制 get_start_address 的 get_size 字节到 destination_address */
        memcpy(get_start_address, destination_addr, get_size);
    }
    /*增加 Sn_RX_RD 的长度和 get_size 相同*/
    Sn_RX_RD += get_size;
    /* 设置 RECV 命令 */
    Sn_CR = RECV;
}
```

■ 连接成功：发送数据/发送过程
数据发送程序如下：

```
{
    /*先取得发送内存的大小空间*/
    FREESIZE:
    get_free_size = Sn_TX_FSR;
    if (get_free_size < send_size) goto FREESIZE;

    /*计算偏移地址*/
    get_offset = Sn_TX_WR & gSn_TX_MASK;
```

```

/*计算起始地址 (物理地址) */
get_start_address = gSn_TX_BASE + get_offset;

/*如果 SOCKET 发送内存溢出*/
if ( (get_offset + send_size) > (gSn_TX_MASK + 1) )
{
    /*复制 source_addr 的 upper_size 字节到 get_start_address */
    upper_size = (gSn_TX_MASK + 1) - get_offset;
    memcpy(source_addr, get_start_address, upper_size);
    /* 更新 source_addr*/
    source_addr += upper_size;
    /* 复制 source_addr 的 left_size 字节到 gSn_TX_BASE */
    left_size = send_size - upper_size;
    memcpy(source_addr, gSn_TX_BASE, left_size);
}
else
{
    /*复制 source_addr 的 send_size 字节到 get_start_address */
    memcpy(source_addr, get_start_address, send_size);
}
/*增加 Sn_TX_WR0 的长度和 send_size 相同*/
Sn_TX_WR += send_size;
/*设置 SEND 命令*/
Sn_CR = SEND;
}

```

■ 连接成功：接受完成

等待接收远程对端发来的终止连接请求。可以通过以下方法检测远程对端发送的终止连接请求。

第一种方法：

```

{
    If (Sn_IR(DISCON bit) == '1') goto CLOSED stage;
    /*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR) */
}

```

第二种方法：

```

{
    If (Sn_SR == SOCK_CLOSE_WAIT) goto CLOSED stage;
}

```

■ 连接成功：断开连接/断开连接过程

检查是否有终止连接的请求。终止连接的处理过程如下：

```
{
/* 设置 DISCON 命令*/
Sn_CR = DISCON;
}
```

- 连接成功：关闭端口
没有连接状态。检查过程如下，

第一种方法：

```
{
If (Sn_IR(DISCON bit) == '1') goto CLOSED stage;
/*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt
Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}
```

第二种方法：

```
{
If (Sn_SR == SOCK_CLOSED) goto CLOSED stage;
}
```

- 连接成功：超时
在数据接收或连接终止过程中，因远程对端的故障而终止连接，数据传输不能正常进行。这种情况下，等待一段时间后，将产生超时错误。

第一种方法：

```
{
If (Sn_IR(TIMEOUT bit) == '1') goto CLOSED stage;
/*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt
Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}
```

第二种方法：

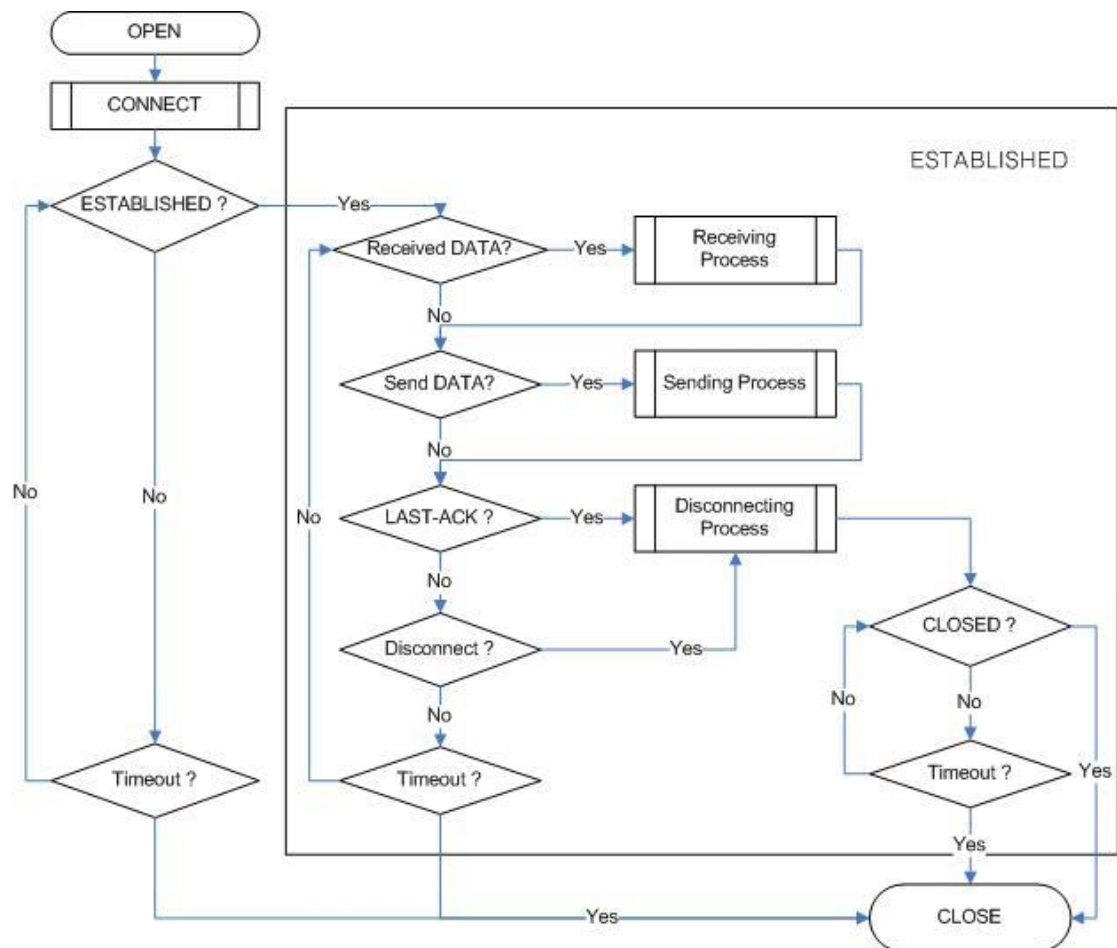
```
{
If (Sn_SR == SOCK_CLOSED) goto CLOSED stage;
}
```

- 端口关闭
数据交换完成后，端口需要终止连接；或产生超时错误时，端口必须关闭；或因非正常操作而使端口强迫终止连接。在这几种情况下都必须执行端口关闭，操作如下：

```
{
/* 设置 CLOSE 命令*/
Sn_CR = CLOSE;
}
```


5.2.1.2 客户端模式

整个处理过程如下：



■ 端口初始化

可参阅“5.2.1.1 服务器模式”（与服务器程序相同）。

■ 连接

发送连接请求给远端主机（服务器），过程如下

```

{
/*把 server_ip, server_port 赋值给所用套接字目的寄存器（Sn_DIPR）和所用套接字目的
  端口（Sn_DPORT）*/
Sn_DIPR = server_ip;
Sn_DPORT = server_port;
/*设置连接命令*/
Sn_CR = CONNECT;

```

}

■ 建立连接

可按照下面方法检测端口是否连接成功。

第一种方法:

```
{
    If (Sn_IR(CON bit) == '1') goto ESTABLISHED stage;
    /*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt
    Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}
```

第二种方法:

```
{
    If (Sn_SR == SOCK_ESTABLISHED) goto ESTABLISHED stage;
}
```

■ 超时

当远程对端没有响应而产生超时并使端口关闭，检测如下。

第一种方法:

```
{
    If (Sn_IR(TIMEOUT bit) == '1') goto CLOSED stage;
    /*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt
    Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/
}
```

第二种方法:

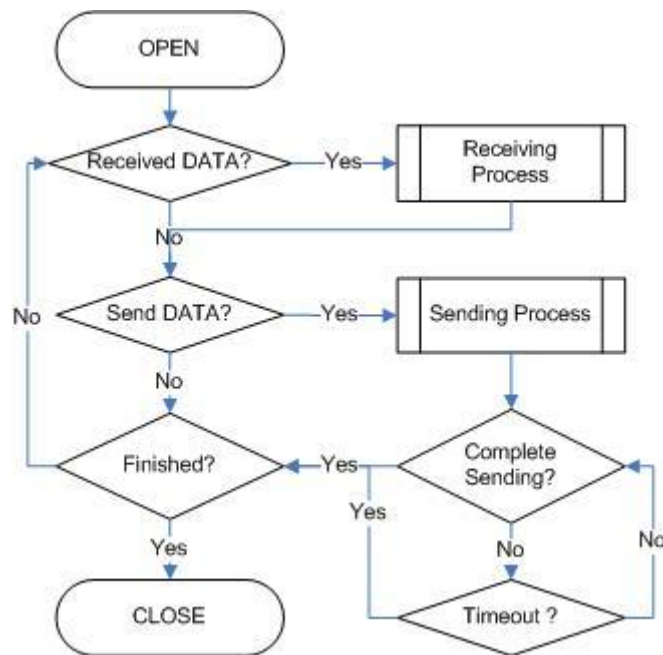
```
{
    If (Sn_SR == SOCK_CLOSED) goto CLOSED stage;
}
```

■ 建立连接

请参照 5.2.1.1 服务器一节（与服务器处理过程相同）

5.2.2 UDP

UDP 是一种不可靠的、无连接的数据传输方式。它不需要建立连接就可以进行数据传输，因此 UDP 的信息可能丢失、覆盖或反转。由于数据包传输的速度可能比较快，接收方可能无法及时处理数据包，因此，用户在应用层必须确保数据传输的可靠性。UDP 的传输过程如下：



■ 端口初始化

UDP 的端口初始化过程如下：

```

{
START:
    /*设置 UDP 模式*/
    Sn_MR = 0x02;
    /*设置源端口号*/
    /* ※ The value of SourcePort can be appropriately delivered when remote HOST knows it. */
    Sn_PORT = source_port;
    /*设置打开命令*/
    Sn_CR = OPEN;
    /* Check if the value of 端口 n Status Register(Sn_SR) is SOCK_UDP. */
    if (Sn_SR != SOCK_UDP) Sn_CR = CLOSE; goto START;
}
  
```

■ 接收到数据

可通过下面方法检测是否收到远端数据

第一种方式：

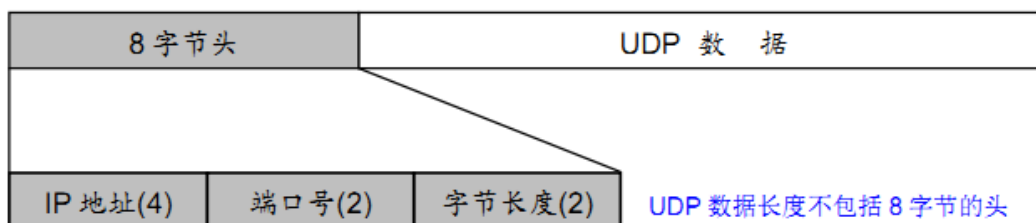
```
{
    if (Sn_RX_RSR != 0x0000) goto Receiving Process stage;
}
```

第二种方式：

```
{
    If (Sn_IR(RECV bit) == '1') goto Receiving Process stage;
    /*在这种情况下，如果 Socket n-th 的中断被启动，中断将发生。参照 Interrupt
    Register(IR)、Interrupt Mask Register (IMR) 和 Socket n Interrupt Register (Sn_IR)*/}
```

■ 接收处理

下面是对接收到的数据的处理过程。在 UDP 传输时，在接收的数据前面有一个 8 字节的头。其结构如下：



```
{
    /*首先，获得接收字节数*/
    get_size = Sn_RX_RSR;
    /*计算偏移地址*/
    get_offset = Sn_RX_RD & gSn_RX_MASK;
    /*计算起始地址（物理地址）*/
    get_start_address = gSn_RX_BASE + get_offset;

    /*读头信息（8 字节）*/
    header_size = 8;
    /*如果超出了套接字的接收缓存大小*/
    if ( (get_offset + header_size) > (gSn_RX_MASK + 1) )
    {
        /*将 get_start_address 的 upper_size 字节拷贝到头地址*/
        upper_size = (gSn_RX_MASK + 1) - get_offset;
        memcpy(get_start_address, header_addr, upper_size);
        /*更新头地址*/
        header_addr += upper_size;
        /*将 gSn_RX_BASE 的 left_size b 字节拷贝到头地址*/
        left_size = header_size - upper_size;
        memcpy(gSn_RX_BASE, header_addr, left_size);
        /* 更新 get_offset */
        get_offset = left_size;
    }
}
```

```

}
else
{
    /*将 get_start_address 的 header_size 字节拷贝到头地址*/
    memcpy(get_start_address, header_addr, header_size);
    /*更新 get_offset */
    get_offset += header_size;
}
/*更新 get_start_address */
get_start_address = gSn_RX_BASE + get_offset;

/*保存远程 peer 信息和接收到的数据字节*/
peer_ip = header[0 to 3];
peer_port = header[4 to 5];
get_size = header[6 to 7];

/*如果超出了套接字接收缓存*/
if ( (get_offset + get_size) > (gSn_RX_MASK + 1) )
{
    /*将 get_start_address 的 upper_size 字节拷贝到 destination_addr */
    upper_size = (gSn_RX_MASK + 1) - get_offset;
    memcpy(get_start_address, destination_addr, upper_size);
    /*更新 destination_addr*/
    destination_addr += upper_size;
    /*将 gSn_RX_BASE 的 left_size 字节拷贝到 destination_addr */
    left_size = get_size - upper_size;
    memcpy(gSn_RX_BASE, destination_addr, left_size);
}
else
{
    /*将 get_start_address 的 get_size 字节拷贝到 destination_addr */
    memcpy(get_start_address, destination_addr, get_size);
}
/*将 Sn_RX_RD 增加到 get_size 与 header_size 之和*/
Sn_RX_RD = Sn_RX_RD + get_size + header_size;
/*设置 RECV 命令*/
Sn_CR = RECV;
}

```

■ 发送数据/发送处理

数据发送处理如下：

```

{
    /*第一步，获取 TX 内存大小*/

```

```

FREESIZE:
    get_free_size = Sn_TX_FSR;
    if (get_free_size < send_size) goto FREESIZE;

    /*把 remote_ip、remote_port 赋值给所用套接字目的寄存器 (Sn_DIPR) 和所用套接字目的端口 (Sn_DPORT) */
    Sn_DIPR = remote_ip;
    Sn_DPORT = remote_port;

    /*计算偏移地址*/
    get_offset = Sn_TX_WR & gSn_TX_MASK;
    /*计算起始地址 (物理地址) */
    get_start_address = gSn_TX_BASE + get_offset;

    /*如果超出了套接字传送缓存*/
    if ( (get_offset + send_size) > (gSn_TX_MASK + 1) )
    {
        /* 将 source_addr 的 upper_size 字节拷贝到 get_start_address */
        upper_size = (gSn_TX_MASK + 1) - get_offset;
        memcpy(source_addr, get_start_address, upper_size);
        /* 更新 source_addr*/
        source_addr += upper_size;
        /*将 source_addr 的 left_size 字节拷贝到 gSn_TX_BASE */
        left_size = send_size - upper_size;
        memcpy(source_addr, gSn_TX_BASE, left_size);
    }
    else
    {
        /*将 source_addr 的 send_size 字节拷贝到 get_start_address */
        memcpy(source_addr, get_start_address, send_size);
    }
    /*将 Sn_TX_WR0 增加到 send_size */
    Sn_TX_WR += send_size;
    /*设置发送命令*/
    Sn_CR = SEND;
}

```

■ 完成发送

在发送 (SEND) 命令后, 可以通过下面的方法检测数据是否全部发送完成:

```

{
    If (Sn_CR == 0x00) transmission is completed.
}

```

```
}
```

■ 超时

当远端不存在或数据传输不正常时将产生超时错误。可以通过下面方法检测：

```
{
    If (Sn_IR(TIMEOUT bit) == '1') goto next stage;
    /*在这种情况下，如果所选择的套接字中断被激活，中断就会发生。参考 Interrupt
    Register (IR)、中断掩码寄存器 (IMR) 和套接字中断寄存器 (Sn_IR) */
}
```

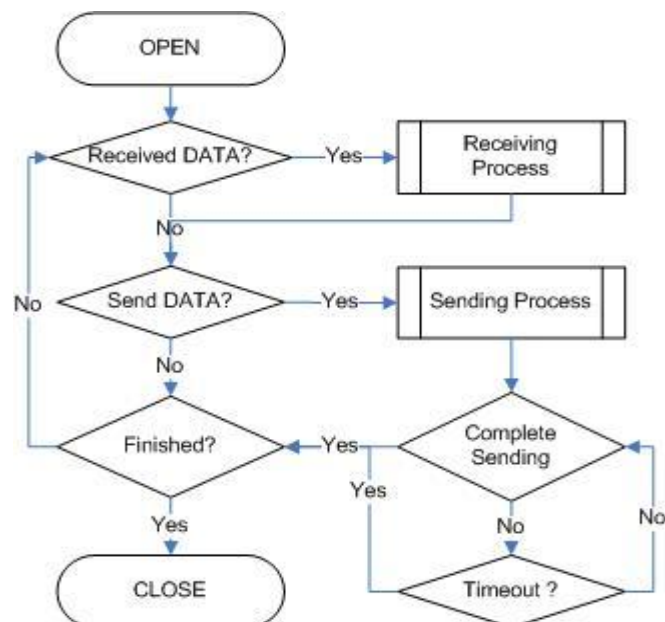
■ 完成/端口关闭

当发送操作全部完成后，关闭端口

```
{
    /*设置关闭命令*/
    Sn_CR = CLOSE;
}
```

5.2.3 IP RAW

W5100 不支持传输层的某些协议，如 ICMP 或 IGMP，可使用 IP RAW 模式来实现。处理过程如下：



■ 端口初始化

IP RAW 端口初始化过程如下，

```

{
START:
    /*设置 IP raw 模式*/
    Sn_MR = 0x03;
/*设置协议号*/
    /*协议号在IP头的协议区*/
    关于协议上的分类识别号码的列表，请参考线上的IANA文档 (http://www.iana.org/assignments/protocol-numbers). */
    Sn_PROTO = protocol_value;
/*设置打开命令*/
    Sn_CR = OPEN;
    /*检查如果 Socketn Status Register(Sn_SR) 的值等于 SOCK_IPRAW. */
    if (Sn_SR != SOCK_IPRAW) Sn_CR = CLOSE; goto START;
}

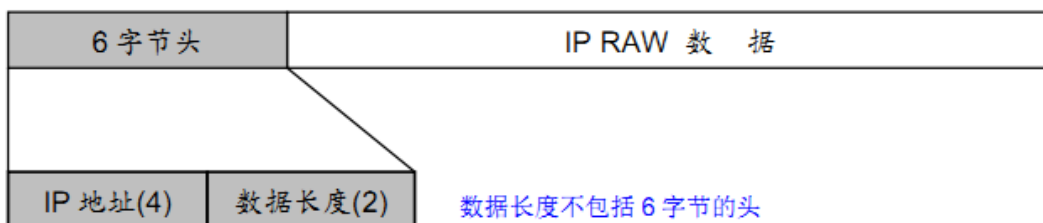
```

■ IP RAW 接收到数据

同 UDP 模式，请参阅“5.2.2 UDP”。

■ 接收数据处理

除了数据包头信息和大小与 UDP 不同，其它与 UDP 相同，参照 5.2.2 UDP。IP RAW 数据前面有 6 字节的数据，其结构如下：



■ IP RAW 发送数据/发送处理

除了不需要远程端口号以外，其它与 UDP 相同。请参阅“5.2.2 UDP”。

■ 完成发送

■ 超时

■ 完成/关闭端口

处理过程与 UDP 相同。参阅“5.2.2 UDP”。

5.2.4 MAC Raw

只有端口 0 支持 MAC Raw 模式。

■ 端口初始化

将端口 0 初始化为 MAC Raw 的过程如下：

```
{
START:
    /*设置 MACRAW 模式*/
    Sn_MR = 0x04;
    /*设置 OPEN 命令*/
    Sn_CR = OPEN;
    /*检查如果 Socketn Status Register(Sn_SR) 的值等于 SOCK_IPRAW. */
    if (Sn_SR != SOCK_MACRAW) Sn_CR = CLOSE; goto START;
}
```

■ 接收的数据

处理过程与 UDP 相同，参阅“5.2.2 UDP”。

■ 接收数据处理

MAC Raw 收到的是以太网的数据包，并带有数据包长度信息。
在 MAC Raw 数据包中，前面有两个字节的头，头的结构如下：



发送数据/发送处理

■ 发送数据/发送处理

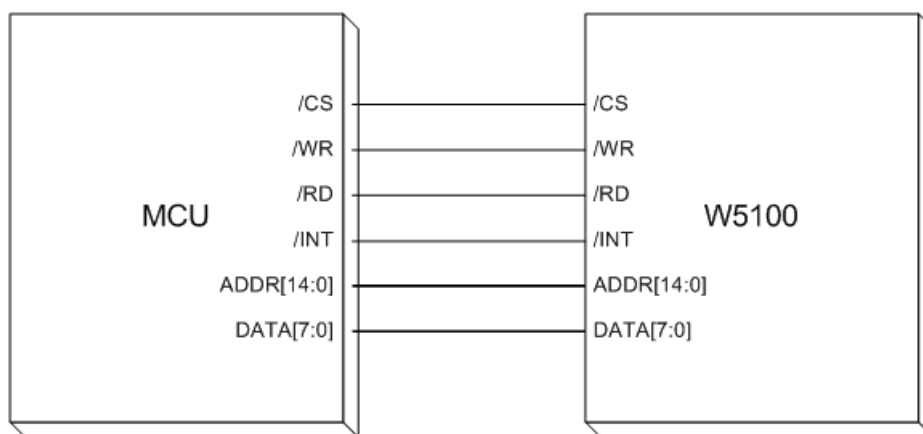
与 UDP 的处理相同，只是不需要远程端口信息。参考 5.2.2 UDP。

6. 应用资料

W5100 有三种方式与 MCU 接口：直接总线接口、间接总线接口和 SPI 总线接口。

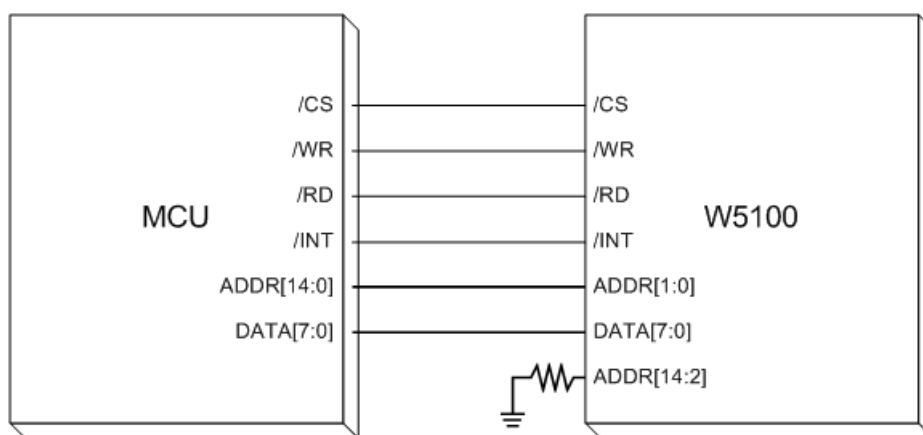
6.1 直接总线接口模式

直接总线接口模式采用 15 位地址线和 8 位数据线，另加 /CS, /RD, /WR, /INT 等信号线。



6.2 间接地址接口模式

间接总线接口采用 2 位地址线，8 位数据线，另加 /CS, /RD, /WR 及 /INT 等信号线。
[14:2]没用到的地址线经过电阻接地。



间接总线接口模式相关寄存器说明如下：

值	符号	说明
0x00	MR	它选择间接总线接口模式，以及地址自动增加。详情参照第 4 章寄

		寄存器说明。
0x01 0x02	IDM_AR0 IDM_AR1	<div>间接总线模式下的地址寄存器。只在大端模式（Big-endian）下使用。</div> <div><div>0x010x02</div><div><div>IDM_AR0 : MSB</div><div>IDM_AR1 : LSB</div></div></div> <div>例）读取端口 0 的命令寄存器 SO_CR(0x0401), 则</div> <div><div>0x01(IDM_AR0)0x02(IDM_AR1)</div><div><div>0x04</div><div>0x01</div></div></div>
0x03	IDM_DR	间接总线接口模式下的数据寄存器

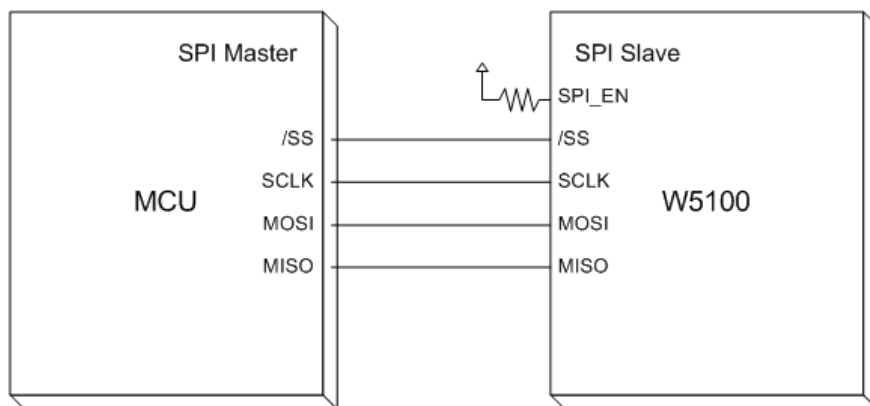
读/写内部寄存器或存储器的过程如下:

1. 先将要读写的地址写入到 `IDM_AR0` 或 `IDM_AR1` 寄存器当中。
2. 再从 `IDM_DR` 寄存器中读或写。

如果要对某个地址顺序地读写，则可以将模式寄存器 MR 的 AI 置“1”，然后执行一次上述第 1 项后，在读写 IDM_DR，IDM_AR 的值将自动加 1。这样，只需要连续对 IDM_DR 读写，数据就可以连续地读出或写入。

6.3 SPI 总线接口

串行接口模式只需要 4 个引脚进行数据通信。这 4 个引脚的定义分别为：SCLK、/SS、MOSI、MISO。W5100 的 SPI EN 引脚选择 SPI 操作。



6.3.1 设备操作

主控制器（SPI 的主设备）发出系列指令控制 W5100 的运行。SPI 主设备通过四个信号线与 W5100 通信：从设备选择（/SS）、串行时钟（SCLK）、MOSI（主出从入）和 MISO（主入从出）。

SPI 协议定义了四种操作模式（模式 0、1、2、3），每种模式的差异在于 SCLK 时钟极性和相位，它控制数据在 SPI 总线上传输。

W5100 工作在 SPI 从设备的模式 0，这是最通用的工作模式。

模式 0 和模式 3 的唯一差别在于非工作状态时的时钟 SCLK 的极性。在 SPI 模式 0 和模式 3，数据在时钟 SCLK 的上升沿锁定，在时钟 SCLK 的下降沿输出。

6.3.2 命令

根据 SPI 协议，SPI 设备之间只有 2 条数据线。因此需要定义操作代码（OP-Code）。W5100 使用两种操作代码——读代码和写代码。除了这两种代码，其它的操作码都不响应。

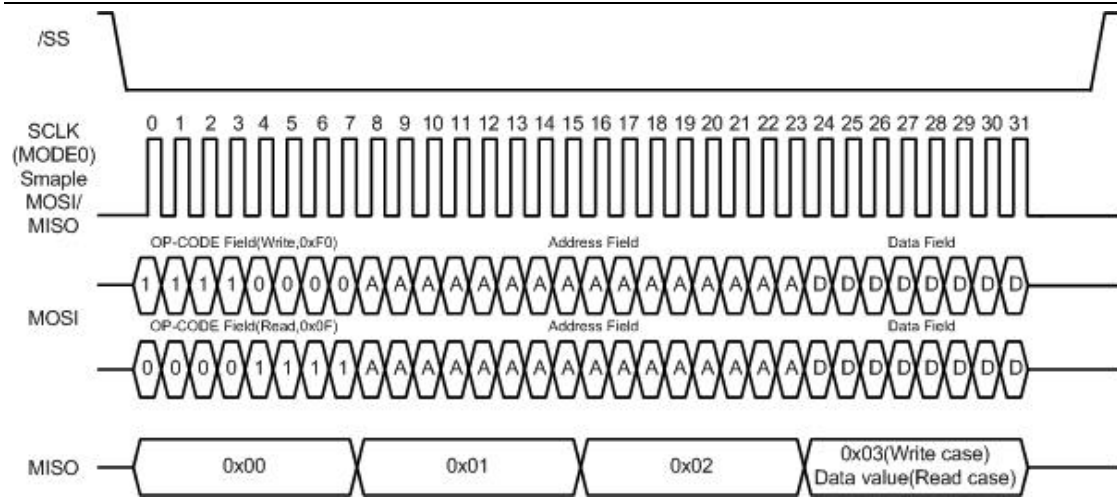
在 SPI 模式，W5100 使用“完整 32 位数据流”。

完整的 32 位数据流包括一个字节的操作码、2 个字节的地址码和 1 个字节的的数据。操作码、地址和数据字节传输都是高位（MSB）在前低位（LSB）在后。换句话说，SPI 数据的第一位是操作码的高位（MSB），最后一位是数据的低位（LSB）。W5100 的 SPI 数据格式如下：

命令	操作码		地址	数据
写操作	0xF0	1111 0000	2 字节	1 字节
读操作	0x0F	0000 1111	2 字节 s	1 字节

6.3.3 SPI 主设备操作

- 配置 SPI 主设备输入/输出方向
 - */SS(从设备选择): 输出
 - *SCLK (串行时钟): 输出
 - *MOSI(主输出从输入): 输出
 - *MISO(主输入从输出): 输入
- 配置 /SS 为高电平
- 配置 SPI 主设备的寄存器
 - *SPI 使能位在 SPCR 寄存器（SPI 控制寄存器）
 - *主/从设备选择位在 SPCR 寄存器
 - *SPI 模式选择在 SPCR 寄存器
 - *SPI 数据速率在 SPCR 寄存器和 SPSR 寄存器（SPI 状态寄存器）
- 向 SPDR 寄存器（SPI 数据寄存器）写入要传输的数据
- 配置 /SS 为低电平
- 等待接收完成
- 如果所有数据都传输完成，配置 /SS 为高电平



7. 电气规格

7.1 极限值

Symbol	Parameter	Rating	Unit
V_{DD}	DC Supply voltage	-0.5 to 3.6	V
V_{IN}	DC input voltage	-0.5 to 5.5 (5V tolerant)	V
I_{IN}	DC input current	± 5	mA
T_{OP}	Operating temperature	-40 to 85	$^{\circ}\text{C}$
T_{STG}	Storage temperature	-55 to 125	$^{\circ}\text{C}$

*注：超过极限值的操作可能会引起元件永久性损坏。

7.2 直流特性

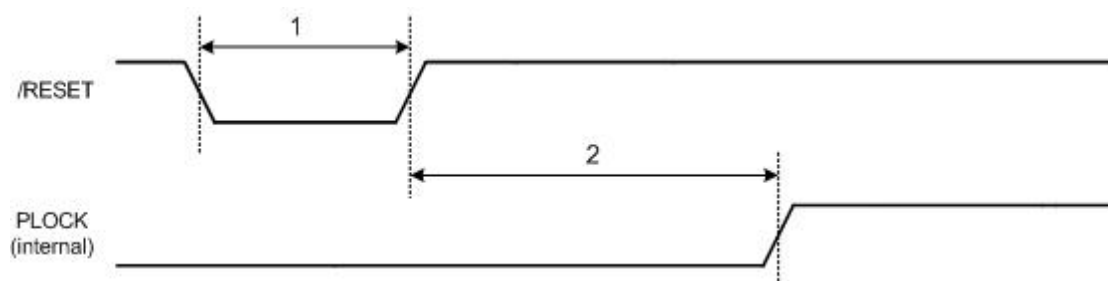
Symbol	Parameter	Test Condition	Min	Typ	Max	Unit
V_{DD}	DC Supply voltage	Junction temperature is from -55 $^{\circ}\text{C}$ to 125 $^{\circ}\text{C}$	3.0		3.6	V
V_{IH}	High level input voltage		2.0		5.5	V
V_{IL}	Low level input voltage		- 0.5		0.8	V
V_{OH}	High level output voltage	$I_{OH} = 2 \sim 16 \text{ mA}$	2.4			V
V_{OL}	Low level output voltage	$I_{OL} = -2 \sim -16\text{mA}$			0.4	V
I_I	Input Current	$V_{IN} = V_{DD}$			± 5	μA

7.3 功耗

Symbol	Parameter	Test Condition	Min	Typ	Max	Unit
$P_{10\text{Base}}$	Power consumption in 10BaseT	Vcc 3.3V Temperature 25 $^{\circ}\text{C}$	-	138	183	mA
$P_{100\text{Base}}$	Power consumption in 100BaseT	Vcc 3.3V Temperature 25 $^{\circ}\text{C}$	-	146	183	mA

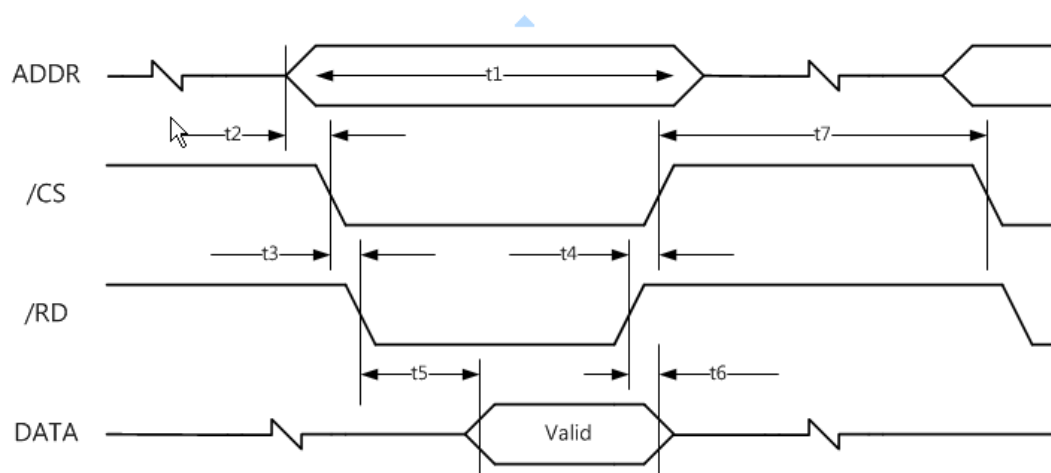
7.4 交流特性

7.4.1 复位时间



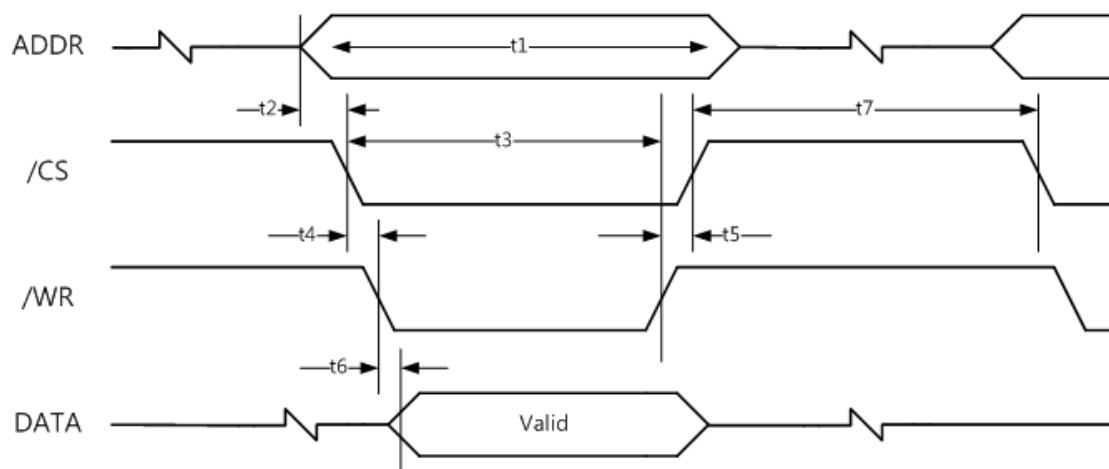
Description		Min	Max
1	Reset Cycle Time	2 μs	-
2	$\overline{\text{RESET}}$ to internal PLOCK	-	10 ms

7.4.2 寄存器/存储器读出时钟图



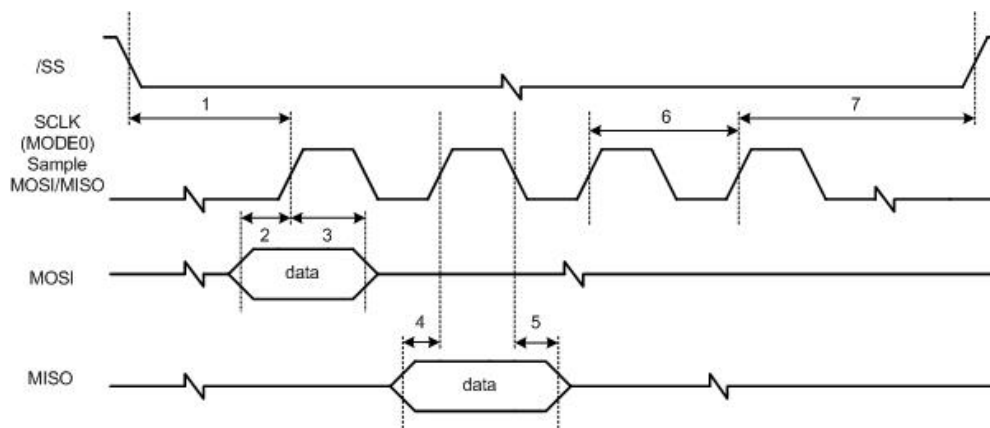
Symbol	Description	Min	Max
t_1	Read Cycle Time	80 ns	-
t_2	Valid Address to $\overline{\text{CS}}$ low time	8 ns	-
t_3	$\overline{\text{CS}}$ low to $\overline{\text{RD}}$ low time	0 ns	-
t_4	$\overline{\text{RD}}$ high to $\overline{\text{CS}}$ high time	0 ns	-
t_5	$\overline{\text{RD}}$ low to Valid data output time	48 ns	-
t_6	$\overline{\text{RD}}$ high to Data High-Z Output time	-	1 ns
t_7	$\overline{\text{CS}}$ high to next $\overline{\text{CS}}$ low time	32 ns	-

7.4.3 寄存器/存储器写入时钟图



Symbol	Description	Min	Max
t1	Write Cycle Time	70 ns	-
t2	Valid Address to /CS low time	7 ns	-
t3	/CS low to /WR high time	70 ns	-
t4	/CS low to /WR low time	0 ns	-
t5	/WR high to /CS high time	0 ns	-
t6	/WR low to Valid data time	-	7 ns
t7	/CS high to next /CS low time	32 ns	-

7.4.4 SPI 时钟图



Description	Mode	Min	Max
1 /SS low to SCLK high	Slave	21 ns	-
2 Input setup time	Slave	7 ns	-
3 Input hold time	Slave	28 ns	-
4 Output setup time	Slave	7 ns	14 ns
5 Output hold time	Slave	21 ns	-
6 SCLK time	Slave	70 ns	
7 SCLK high to /SS high	Slave	21ns	

7.5 晶体特性

Parameter	Range
Frequency	25 MHz
Frequency Tolerance (at 25°C)	±30 ppm
Shunt Capacitance	7pF Max
Drive Level	100uW
Load Capacitance	27pF
Aging (at 25°C)	±3ppm / year Max

7.6 网络变压器特性

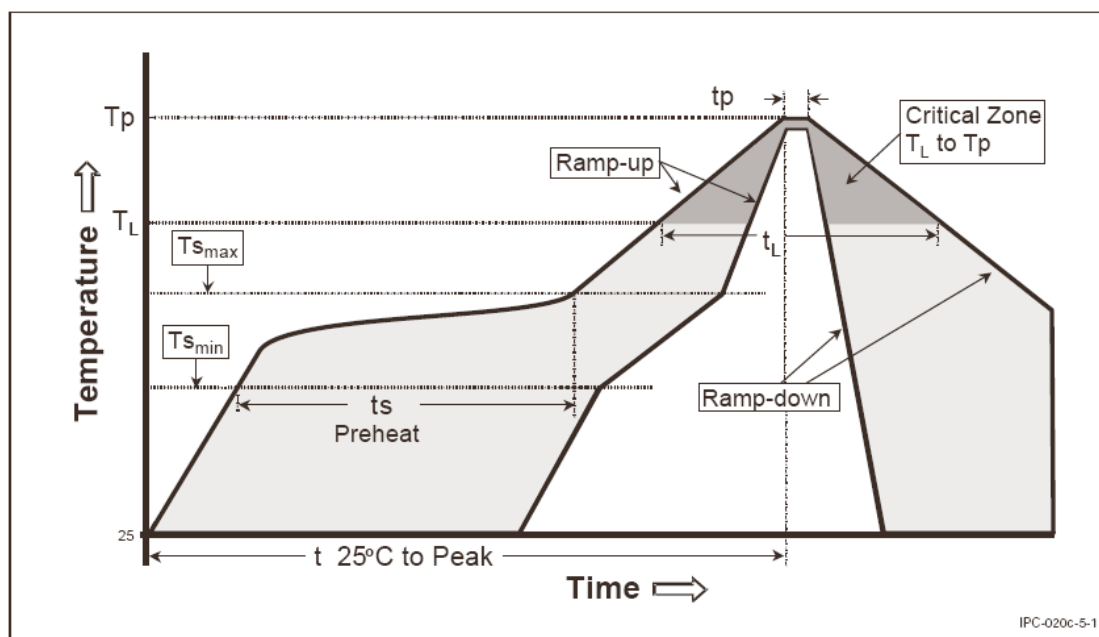
Parameter	Transmit End	Receive End
Turn Ratio	1:1	1:1
Inductance	350 uH	350 uH

对称 TX/RX 通道支持自动极性变换 (MDI/MDIX)。

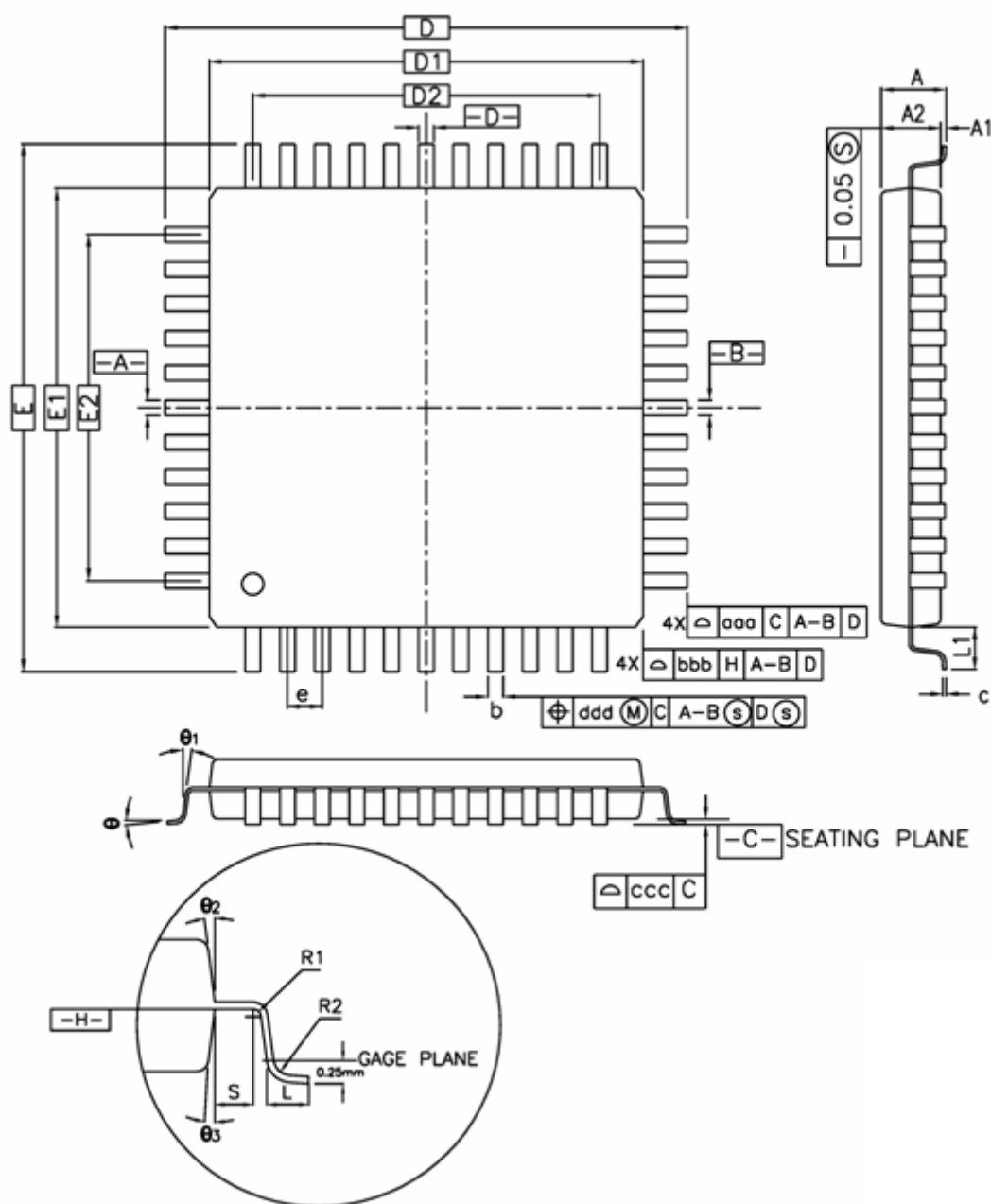
8. 回流焊温度表图(无铅封装)

湿度感应度:3 级，需要干燥包装

Average Ramp-Up Rate ($T_{s_{max}}$ to T_p)	3° C/second max.
Preheat <ul style="list-style-type: none"> Temperature Min ($T_{s_{min}}$) Temperature Max ($T_{s_{max}}$) Time ($t_{s_{min}}$ to $t_{s_{max}}$) 	150 °C 200 °C 60-180 seconds
Time maintained above: <ul style="list-style-type: none"> Temperature (T_L) Time (t_L) 	217 °C 60-150 seconds
Peak/Classification Temperature (T_p)	260 + 0 °C
Time within 5 °C of actual PeakTemperature (t_p)	20-40 seconds
Ramp-Down Rate	6 °C/second max.
Time 25 °C to Peak Temperature	8 minutes max.



9. 封装描述



☞ 上面图示包括 PIN 引脚面积。80 个引脚并没全部列出。

SYMBOL	MILLIMETER			INCH		
	MIN.	NOM.	MAX.	MIN.	NOM.	MAX.
A	-	-	1.60	-	-	0.063
A1	0.05	-	0.15	0.002	-	0.006
A2	1.35	1.40	1.45	0.053	0.055	0.057

D	12.00 BSC.			0.472 BSC.		
D1	10.00 BSC.			0.393 BSC.		
E	12.00 BSC.			0.472 BSC.		
E1	10.00 BSC.			0.393 BSC.		
R2	0.08	-	0.20	0.003	-	0.008
R1	0.08	-	-	0.003	-	-
θ	0°	3.5°	7°	0°	3.5°	7°
θ_1	0°	-	-	0°	-	-
θ_2	11°	12°	13°	11°	12°	13°
θ_3	11°	12°	13°	11°	12°	13°
c	0.09	-	0.20	0.004	-	0.008
L	0.45	0.60	0.75	0.018	0.024	0.030
L1	1.00 REF			0.039 REF		
S	0.20	-	-	0.008	-	-
b	0.13	0.16	0.23	0.005	0.006	0.009
e	0.40 BSC			0.016 BSC		
D2	7.60			0.299		
E2	7.60			0.299		
aaa	0.20			0.008		
bbb	0.20			0.008		
ccc	0.08			0.003		
ddd	0.07			0.003		

注：

1. D1 和 E1 并不包括凸出部分模具的面积
每边可允许凸出尺寸 0.25mm，D1 和 E1 是最大塑料尺寸面积包括模具匹配。
2. b 并不包括凸出的外倾斜角的面积
b 最大面积超过 0.08mm。
外倾斜角不可位于最小半径或引脚上。凸出部分和相邻节点间最小空间为 0.07mm。